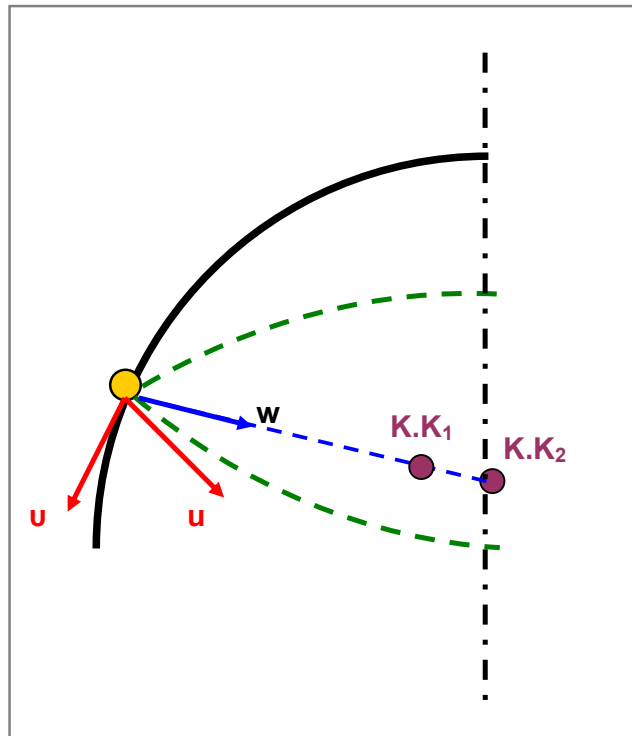


ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ
ΤΟΜΕΑΣ ΔΟΜΟΣΤΑΤΙΚΗΣ & ΑΝΤΙΣΕΙΣΜΙΚΩΝ ΕΡΕΥΝΩΝ

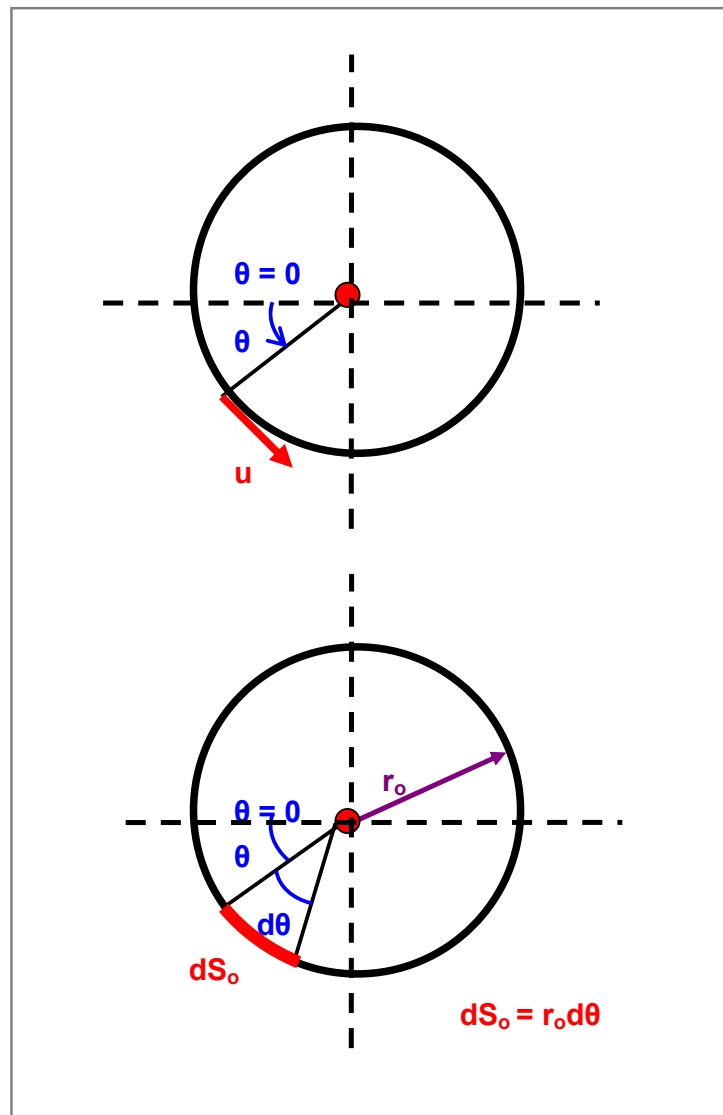
ΘΕΩΡΙΑ ΚΕΛΥΦΩΝ

Καθ. Βλάχης Κουμούσης

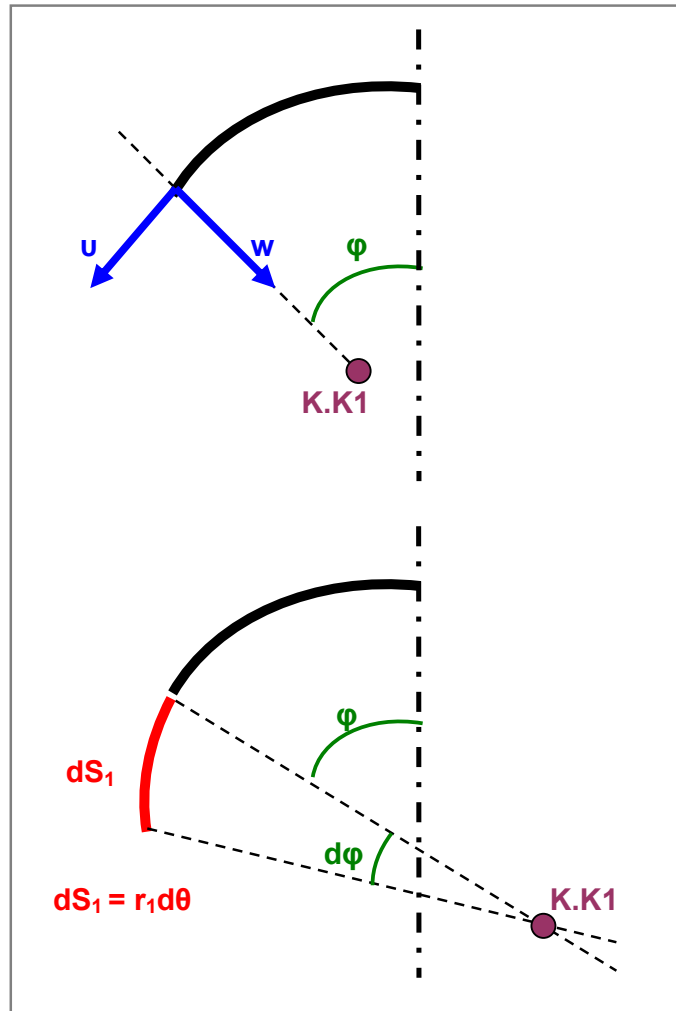
Κελύφη Εκ Περιστροφής – Μembranική Θεωρία Παραμόρφωση



Κάτοψη – Παράλληλος



Τομή - Μεσημβρινός



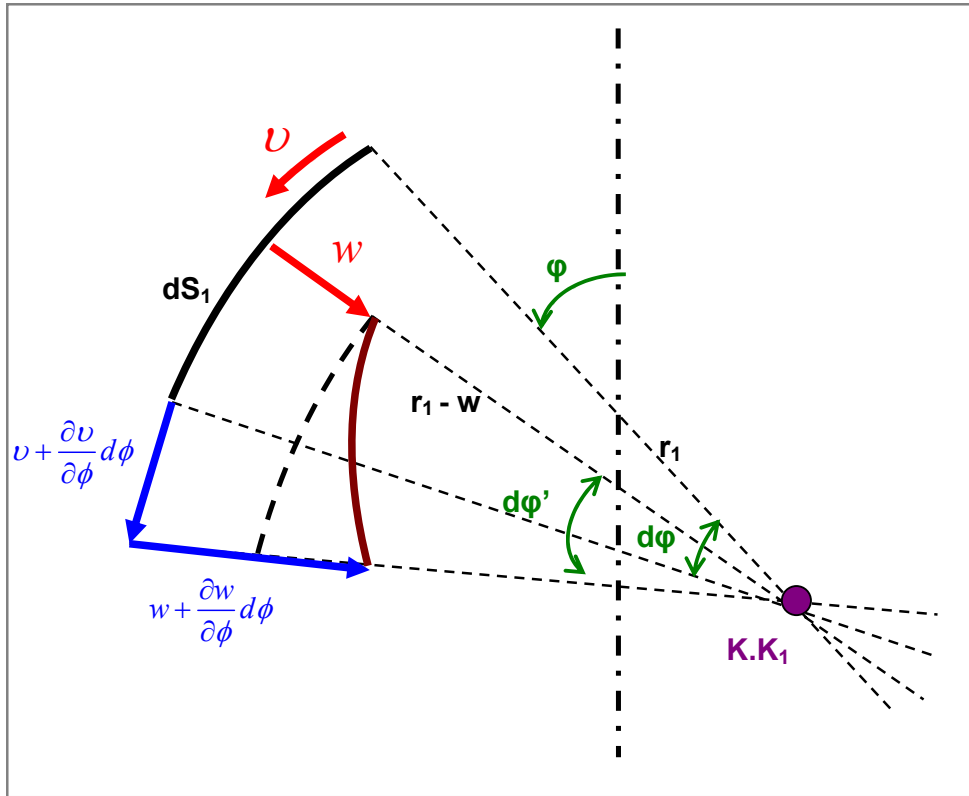
Ορισμοί:

$$\varepsilon_\phi = \frac{\Delta(ds_1)}{ds_1} \quad (6.1)$$

$$\varepsilon_\theta = \frac{\Delta(ds_0)}{ds_0} \quad (6.2)$$

Η μετατόπιση u συνεισφέρει στην παραμόρφωση ε_ϕ μόνο κατά μη γραμμικό τρόπο.

1. Παραμόρφωση ε_ϕ



$$d\phi' = \frac{dS_1 + \frac{\partial v}{\partial \phi} d\phi}{r_1} \Rightarrow$$

$$d\phi' = d\phi + \frac{\partial v}{r_1 \partial \phi} d\phi \quad (6.3)$$

Ο όρος $\frac{\partial v}{r_1 \partial \phi} d\phi$ δηλώνει την επαύξηση.

$$\begin{aligned} dS'_1 &= dS_1 + \Delta(dS_1) = \\ &= (r_1 - w) \left(d\phi + \frac{\partial v}{r_1 \partial \phi} d\phi \right) \end{aligned} \quad (6.4)$$

$$\varepsilon_\phi = \frac{dS'_1 - dS_1}{dS_1} = \frac{dS_1 + \Delta(dS_1) - dS_1}{dS_1} = \frac{r_1 d\phi + \frac{\partial v}{\partial \phi} d\phi - w d\phi - w \frac{\partial v}{r_1 \partial \phi} d\phi - r_1 d\phi}{r_1 d\phi} \quad (6.5)$$

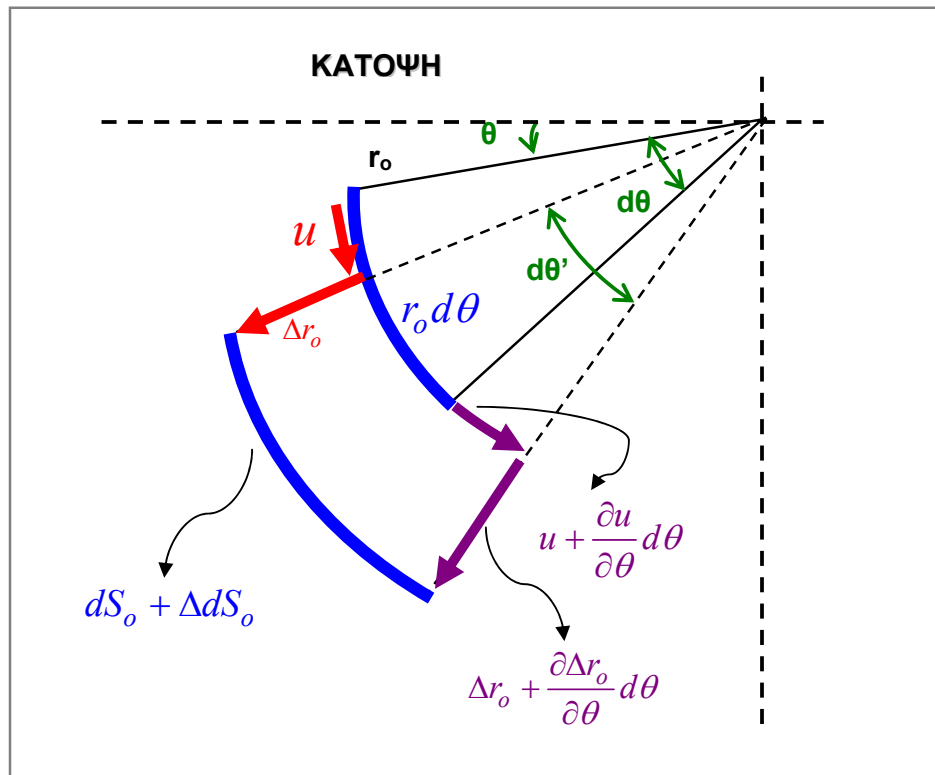
$$\varepsilon_\phi = \frac{1}{r_1} \frac{\partial v}{\partial \phi} - \frac{w}{r_1} - w \frac{\partial v}{r_1^2 \partial \phi} \quad (6.6)$$

Ο όρος $w \frac{\partial v}{r_1^2 \partial \phi}$ είναι συγκριτικά μικρός.

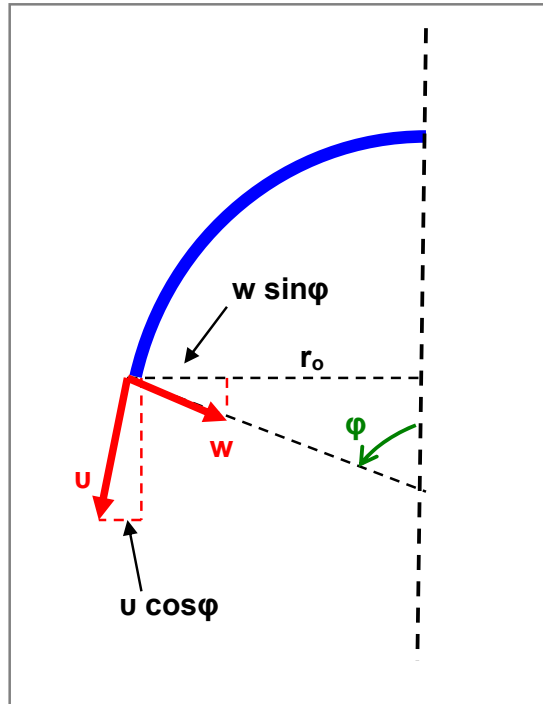
$$\varepsilon_\phi = \frac{1}{r_1} \frac{\partial v}{\partial \phi} - \frac{w}{r_1} \quad (6.7)$$

Η τελευταία σχέση ισχύει για κάθε z αντικαθιστώντας το r_1 με το $r_1 - z$.

2. Παραμόρφωση ε_θ



$$d\theta' = d\theta + \frac{\partial u}{r_o \partial \theta} d\theta \quad (6.8)$$



Μεταβολή ακτίνας λόγω μετατόπισης:

$$\Delta r_o = u \cos \phi - w \sin \phi \quad (6.9)$$

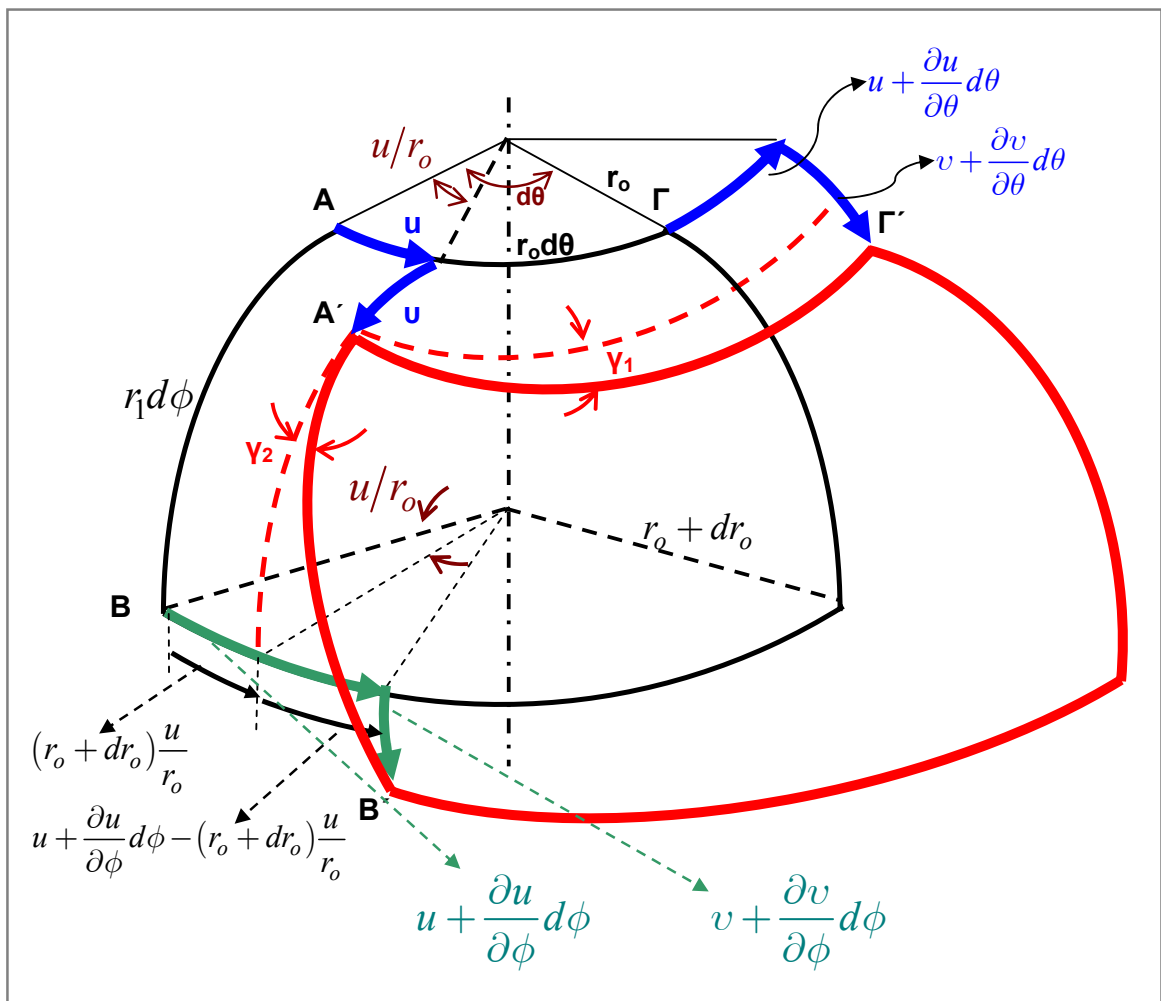
$$\begin{aligned} \varepsilon_\theta &= \frac{dS_o + \Delta(dS_o) - dS_o}{dS_o} = \frac{[r_o d\theta + \Delta(dS_o)] - r_o d\theta}{r_o d\theta} = \\ &= \frac{(r_o + \Delta r_o) \left(d\theta + \frac{\partial u}{r_o \partial \theta} d\theta \right)}{r_o \partial \theta} - 1 = \\ &= \frac{r_o d\theta + u_{,\theta} d\theta + \Delta r_o d\theta - \Delta r_o \frac{u_{,\theta}}{r_o} d\theta}{r_o \partial \theta} - 1 = \end{aligned}$$

$$= \frac{u_{,\theta}}{r_o} + \frac{v \cos \phi - w \sin \phi}{r_o} - \frac{\Delta r_o}{r_o} \frac{u_{,\theta}}{r_o} \quad (6.10)$$

Ο όρος $\frac{\Delta r_o}{r_o} \frac{u_{,\theta}}{r_o}$ είναι συγκριτικά μικρός.

$$\varepsilon_\theta = \frac{\partial u}{r_o \partial \theta} + \frac{v}{r_o} \cos \phi - \frac{w}{r_o} \sin \phi \quad (6.11)$$

3. Παραμόρφωση $\gamma_{\phi\theta}$



$$|AB| = r_1 d\phi \quad (6.12)$$

$$|A\Gamma| = r_o d\phi \quad (6.13)$$

Ισχύουν οι ακόλουθες εκφράσεις:

$$\gamma_1 = \frac{\frac{\partial v}{\partial \theta} d\theta}{r_o d\theta + \frac{\partial u}{\partial \theta} d\theta} \Rightarrow$$

$$\gamma_1 = \frac{\frac{\partial v}{\partial \theta}}{r_o + \frac{\partial u}{\partial \theta}} \Rightarrow$$

$$\gamma_1 \approx \frac{\partial v}{r_o \partial \theta} \quad (6.14)$$

και

$$\gamma_2 = \frac{\frac{\partial u}{\partial \phi} d\phi - \frac{u}{r_o} dr_o}{r_1 d\phi + \frac{\partial v}{\partial \phi} d\phi} = \frac{1}{r_1} \frac{\partial u}{\partial \phi} - \frac{u}{r_o r_1} \frac{dr_o}{d\phi} \quad (6.15)$$

Όμως $\frac{dr_o}{d\phi} = r_1 \cos \phi$. Άρα:

$$\gamma_2 = \frac{1}{r_1} \frac{\partial u}{\partial \phi} - \frac{u}{r_o} \cos \phi \quad (6.16)$$

Επίσης:

$$\gamma_{\phi\theta} = \gamma_{\theta\phi} = \gamma_1 + \gamma_2 = \frac{1}{r_o} \frac{\partial v}{\partial \theta} + \frac{1}{r_1} \frac{\partial u}{\partial \phi} - \frac{u}{r_o} \cos \phi \quad (6.17)$$

Οπότε τελικά:

$$\gamma_{\phi\theta} = \frac{1}{r_1} \frac{\partial u}{\partial \phi} - \frac{1}{r_o} \left(u \cos \phi - \frac{\partial v}{\partial \theta} \right) \quad (6.18)$$

Διατηρώντας όλους τους όρους, έχουμε την ακόλουθη έκφραση:

$$\begin{aligned} \gamma_{\phi\theta} = \gamma_1 + \gamma_2 &= \frac{u_{,\theta} d\theta}{r_o d\theta + u_{,\theta} d\theta} + \frac{u_{,\phi} d\phi - \frac{u}{r_o} dr_o}{r_1 d\phi + v_{,\phi} d\phi} = \\ &= \frac{u_{,\theta} d\theta (r_1 d\phi + v_{,\phi} d\phi) + \left(u_{,\phi} d\phi - \frac{u}{r_o} r_1 \cos \phi d\phi \right) (r_o d\theta + u_{,\theta} d\theta)}{(r_o d\theta + u_{,\theta} d\theta) (r_1 d\phi + v_{,\phi} d\phi)} = \\ &= \frac{\left[r_1 \cdot u_{,\theta} + u_{,\theta} \cdot v_{,\phi} + r_o \cdot u_{,\phi} - u \cdot r_1 \cdot \cos \phi + u_{,\phi} \cdot v_{,\theta} - \frac{u \cdot u_{,\theta}}{r_o} \cdot r_1 \cdot \cos \phi \right] d\phi d\theta}{\left[r_o \cdot r_1 + r_1 \cdot u_{,\theta} + r_o \cdot u_{,\phi} + u_{,\phi} \cdot v_{,\theta} \right] d\phi d\theta} \end{aligned} \quad (6.19)$$

οπότε:

$$\gamma_{\phi\theta} = \frac{-u \cdot r_1 \cdot \cos \phi + r_1 \cdot u_{,\theta} + r_o \cdot u_{,\phi} - \frac{u \cdot u_{,\theta}}{r_o} \cdot r_1 \cdot \cos \phi + u_{,\theta} \cdot v_{,\phi} + u_{,\phi} \cdot v_{,\theta}}{r_o \cdot r_1 + r_1 \cdot u_{,\theta} + r_o \cdot u_{,\phi} + u_{,\phi} \cdot v_{,\theta}} \quad (6.20)$$

Όταν $r_o, r_1 \gg 1$, τότε:

$$\gamma_{\phi\theta} = \frac{u}{r_o} \cos \phi + \frac{u_{,\theta}}{r_o} + \frac{u_{,\phi}}{r_o} \quad (6.21)$$

Όταν $r_o, r_1 < 1$, τότε ποιοι όροι είναι σημαντικοί ?

ΚΥΛΙΝΔΡΙΚΑ ΚΕΛΥΦΗ – ΚΑΜΠΤΙΚΗ ΘΕΩΡΙΑ

Από τις γενικές εξισώσεις των κελυφών εκ περιστροφής με την παρακάτω αλλαγή μεταβλητών λαμβάνουμε:

$$dx = r_\phi d\phi \quad (6.22)$$

όπου $\phi \rightarrow x$ και $\theta \rightarrow s$.

$$\frac{\partial N_x}{\partial x} + \frac{\partial N_{sx}}{\partial s} + q_x = 0 \quad (6.23)$$

$$\frac{\partial N_{xs}}{\partial x} + \frac{\partial N_s}{\partial s} + \frac{Q_s}{r} + q_s = 0 \quad (6.24)$$

$$\frac{\partial Q_x}{\partial x} + \frac{\partial Q_s}{\partial s} - \frac{N_s}{r} - q = 0 \quad (6.25)$$

$$\frac{\partial M_x}{\partial x} + \frac{\partial M_{sx}}{\partial s} - Q_x = 0 \quad (6.26)$$

$$\frac{\partial M_{xs}}{\partial x} + \frac{\partial M_s}{\partial s} - Q_s = 0 \quad (6.27)$$

Επιπλέον ισχύουν οι ακόλουθες κινηματικές σχέσεις:

$$\varepsilon_x^o = \frac{\partial u_x}{\partial x}, \quad \varepsilon_s^o = \frac{\partial u_s}{\partial s} + \frac{w}{r}, \quad \gamma_{xs}^o = \frac{\partial u_s}{\partial x} + \frac{\partial u_x}{\partial s} \quad (6.28)$$

$$\beta_x = -\frac{\partial w}{\partial x}, \quad \beta_s = \frac{u_s}{r} - \frac{\partial w}{\partial s} \quad (6.29)$$

$$k_x = \frac{\partial \beta_x}{\partial x} = -\frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \quad k_s = \frac{\partial \beta_s}{\partial s} = \frac{\partial}{\partial s} \left(\frac{u_s}{r} - \frac{\partial w}{\partial s} \right) \quad (6.30)$$

$$\tau = \frac{\partial \beta_x}{\partial s} + \frac{\partial \beta_s}{\partial x} = \frac{1}{r} \frac{\partial u_s}{\partial x} - 2 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial s} \quad (6.31)$$

Οι παραπάνω εξισώσεις και σχέσεις επιδέχονται απλοποιήσεις, οι μέγιστες των οποίων επιτυγχάνονται με βάση τις παραδοχές Donnell.

1. Ο όρος Q_s / r στην 2^η εξίσωση αμελείται

Άρα οι εξισώσεις γίνονται:

$$\frac{\partial N_x}{\partial x} + \frac{\partial N_{sx}}{\partial s} + q_x = 0 \quad (6.32)$$

$$\frac{\partial N_{sx}}{\partial x} + \frac{\partial N_s}{\partial s} + q_s = 0 \quad (6.33)$$

$$\frac{\partial^2 M_x}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial^2 M_{xs}}{\partial x \partial s} + \frac{\partial^2 M_s}{\partial s^2} - \frac{N_s}{r} - q = 0 \quad (6.34)$$

2. Καμπυλότητες επηρεάζονται ελάχιστα από την επέκταση κατά u_s

Έτσι:

$$u_x = -\frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \quad u_s = -\frac{\partial^2 w}{\partial s^2}, \quad \tau = -2 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial s} \quad (6.35)$$

οι σχέσεις αυτές ισχύουν και στην θεωρία πλακών.

Με βάση τα παραπάνω, σκόπιμη είναι η διατύπωση των εξισώσεων ισορροπίας ως προς τις μετακινήσεις u_x , u_s και w .

$$N_x = K \left[\varepsilon_x^o + \nu \varepsilon_s^o \right] \quad (6.36)$$

$$N_s = K \left[\varepsilon_s^o + \nu \varepsilon_x^o \right] \quad (6.37)$$

$$N_{sx} = N_{xs} = Gh\gamma_{xs}^o \quad (6.38)$$

$$M_x = D[k_x + \nu k_s] \quad (6.39)$$

$$M_s = D[k_s + \nu k_x] \quad (6.40)$$

$$M_{sx} = M_{xs} = Gh^3\tau/12 \quad (6.41)$$

$$K = \frac{Eh}{(1-\nu^2)}, \quad D = \frac{Eh^3}{12(1-\nu^2)} \quad (6.42)$$

Αντικαθιστώντας προκύπτουν :

$$\frac{\partial^2 u_x}{\partial x^2} + \frac{1-\nu}{2} \frac{\partial^2 u_x}{\partial s^2} + \frac{1+\nu}{2} \frac{\partial^2 u_s}{\partial x \partial s} + \frac{\nu}{r} \frac{\partial w}{\partial x} = P_x \quad (6.43)$$

$$\frac{1-\nu}{2} \frac{\partial^2 u_s}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_s}{\partial s^2} + \frac{1+\nu}{2} \frac{\partial^2 u_x}{\partial x \partial s} + \frac{\partial}{\partial s} \left(\frac{w}{r} \right) = P_s \quad (6.44)$$

$$\frac{h^2}{12} \nabla^4 w + \frac{1}{r} \left(\frac{w}{r} + \frac{\partial u_s}{\partial s} + \nu \frac{\partial u_x}{\partial x} \right) = P \quad (6.45)$$

όπου

$$P_x = \frac{-(1-\nu^2)}{Eh} q_x \quad (6.46)$$

$$P_s = \frac{-(1-\nu^2)}{Eh} q_s \quad (6.47)$$

$$P = \frac{-(1-\nu^2)}{Eh} q \quad (6.48)$$

και

$$\nabla^4 = \nabla^2 (\nabla^2) \quad (6.49)$$

$$\nabla^2 = \frac{\partial^2 (\)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 (\)}{\partial s^2} \quad (6.50)$$

Για την περίπτωση των εξισώσεων Donnell προκύπτει περαιτέρω δυνατότητα αποσύζευξής τους ως εξής:

- Παραγωγίζοντας την 1^η δύο φορές ως προς x και μετά ως προς s και επιλύοντας για τους μικτούς όρους λαμβάνουμε αντίστοιχα:

$$\frac{\partial^4 u_s}{\partial x^3 \partial s} = \frac{2}{1+\nu} \left[\frac{\partial^2 P_x}{\partial x^2} - \frac{\partial^4 u_x}{\partial x^4} - \frac{1-\nu}{2} \frac{\partial^4 u_x}{\partial x^2 \partial s^2} - \frac{\nu}{a} \frac{\partial^3 w}{\partial x^3} \right] \quad (6.51)$$

$$\frac{\partial^4 u_s}{\partial x \partial s^3} = \frac{2}{1+\nu} \left[\frac{\partial^2 P_x}{\partial s^2} - \frac{\partial^4 u_x}{\partial x^2 \partial s^2} - \frac{1-\nu}{2} \frac{\partial^4 u_x}{\partial s^4} - \frac{\nu}{a} \frac{\partial^3 w}{\partial x \partial s^2} \right] \quad (6.52)$$

όπου για κυκλικό κυλινδρικό κέλυφος $r = a$.

- Παραγωγίζοντας την 2^η μία φορά ως προς x και μία ως προς s λαμβάνουμε:

$$\frac{\partial^4 u_s}{\partial x \partial s^3} + \frac{1-\nu}{2} \frac{\partial^4 u_s}{\partial x^3 \partial s} + \frac{1+\nu}{2} \frac{\partial^4 u_x}{\partial x^2 \partial s^2} + \frac{1}{a} \frac{\partial^3 w}{\partial x \partial s^2} - \frac{\partial^2 P_s}{\partial x \partial s} = 0 \quad (6.53)$$

Αντικαθιστώντας τις δύο παραπάνω σχέσεις προκύπτει :

$$\nabla^4 u_x = \frac{1}{a} \frac{\partial^3 w}{\partial x \partial s^2} - \frac{\nu}{a} \frac{\partial^3 w}{\partial x^3} + \frac{\partial^2 P_x}{\partial x^2} + \frac{2}{(1-\nu)} \frac{\partial^2 P_x}{\partial s^2} - \frac{1+\nu}{1-\nu} \frac{\partial^2 P_s}{\partial x \partial s} \quad (6.54)$$

Με αντίστοιχη διαδικασία για τη 2^η εξίσωση προκύπτει :

$$\nabla^4 u_s = -\frac{2+\nu}{a} \frac{\partial^3 w}{\partial x^2 \partial s} - \frac{1}{a} \frac{\partial^3 w}{\partial s^3} + \frac{\partial^2 P_s}{\partial s^2} + \frac{2}{1-\nu} \frac{\partial^2 P_s}{\partial x^2} - \frac{1+\nu}{1-\nu} \frac{\partial^2 P_x}{\partial x \partial s} \quad (6.55)$$

Τέλος, παραγωγίζοντας την προτελευταία ως προς x και την τελευταία ως προς s και εφαρμόζοντας τον τελεστή $\nabla^4 ()$ στην 3η εξίσωση λαμβάνουμε:

$$\frac{h^2}{12} \nabla^8 w + \frac{1-\nu^2}{a^2} \frac{\partial^4 w}{\partial x^4} = \nabla^4 P - \frac{1}{a} \left[\frac{\partial^3 P_s}{\partial s^3} + \nu \frac{\partial^3 P_x}{\partial x^3} + (2+\nu) \frac{\partial^3 P_s}{\partial s \partial x^2} - \frac{\partial^3 P_x}{\partial x \partial s^2} \right] \quad (6.56)$$

που αποτελούν τις εξισώσεις Donnell , χαρακτηριστικό των οποίων η αποσύζευξη, δηλαδή επιλύεται η 3η και στην συνέχεια η 2η και 1η.

Οι αποδεκτές συνοριακές συνθήκες σε κάθε μία από τις δύο πλευρές με $x=\sigma\alpha\theta$.

$$N_x = \bar{N}_x \quad \acute{\eta} \quad u_x = \bar{u}_x \quad (6.57)$$

$$T_{xs} = \bar{T}_{xs} \quad \acute{\eta} \quad u_s = \bar{u}_s \quad (6.58)$$

$$V_x = \bar{V}_x \quad \acute{\eta} \quad w = \bar{w} \quad (6.59)$$

$$M_x = \bar{M}_x \quad \acute{\eta} \quad \beta_x = \bar{\beta}_x \quad (6.60)$$

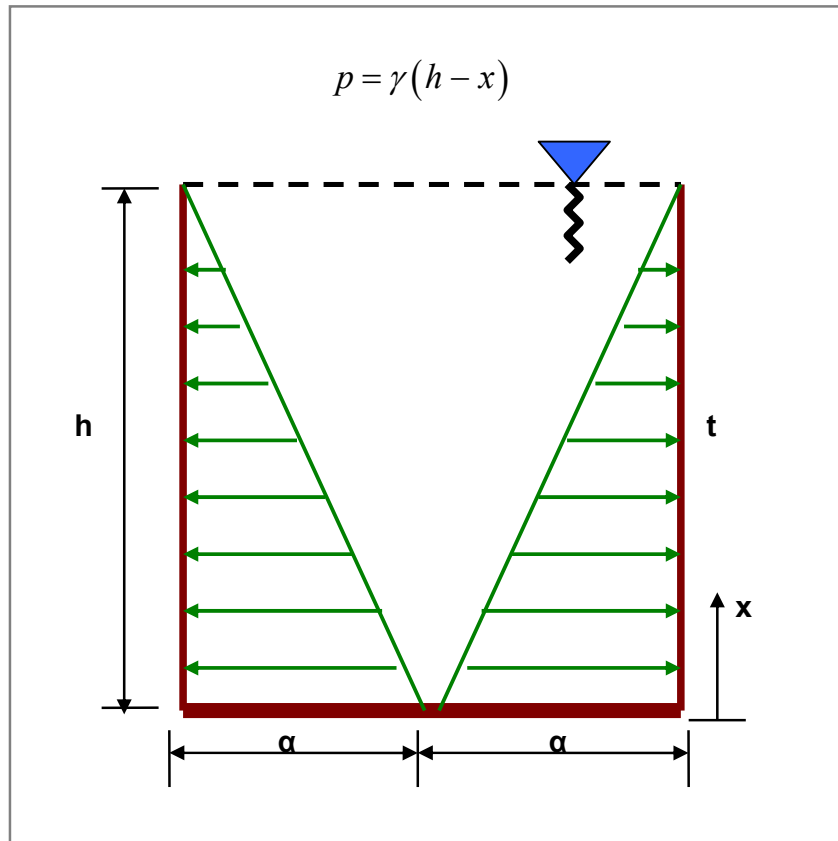
και σε δύο πλευρές με $S = \sigma\alpha\theta$.

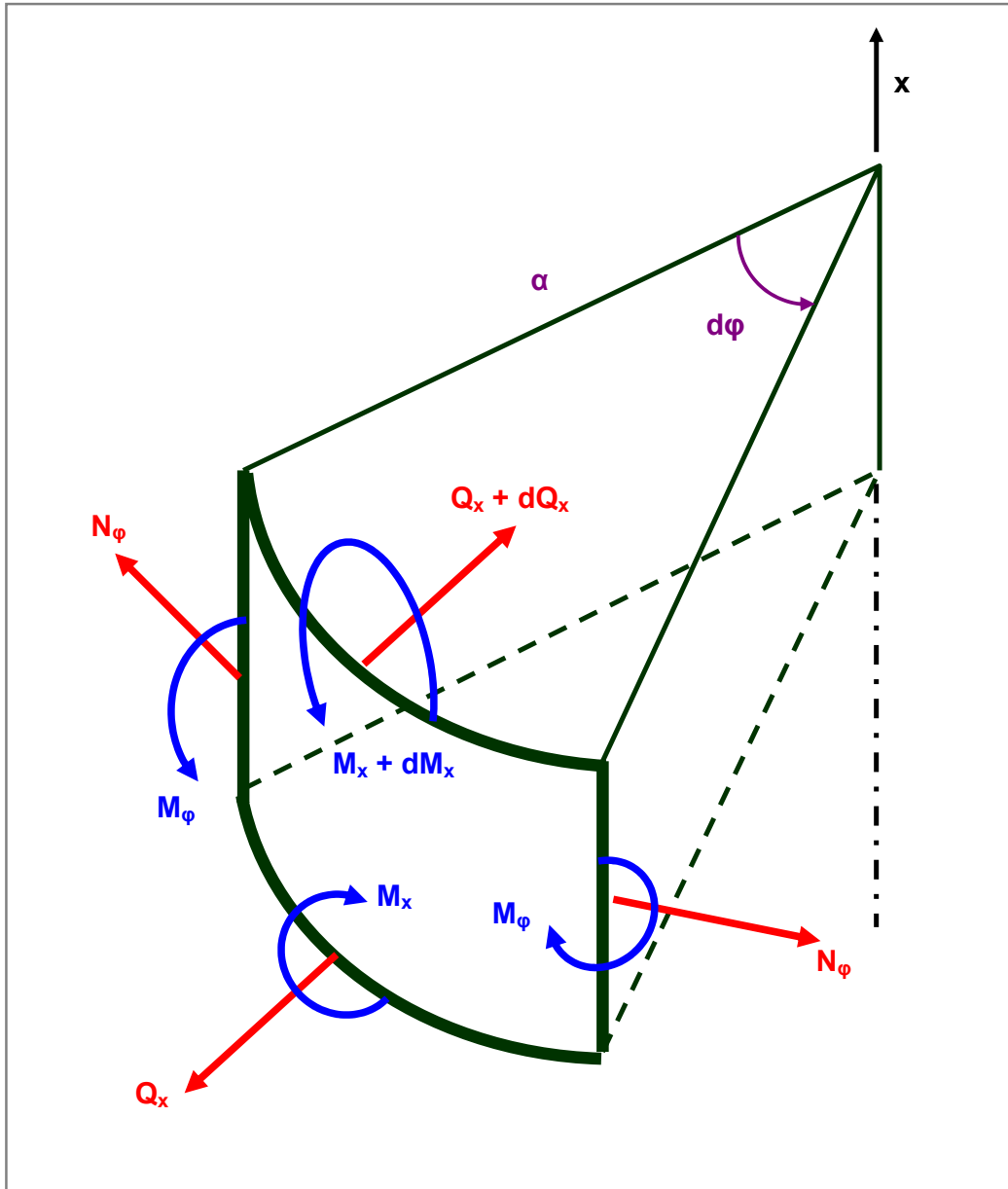
$$N_s = \bar{N}_s \quad \acute{\eta} \quad u_s = \bar{u}_s \quad (6.61)$$

$$N_{sx} = \bar{N}_{sx} \quad \acute{\eta} \quad u_x = \bar{u}_x \quad (6.62)$$

$$V_s = \bar{V}_s \quad \acute{\eta} \quad w = \bar{w} \quad (6.63)$$

$$V_s = \bar{V}_s \quad \acute{\eta} \quad w = \bar{w} \quad (6.64)$$

ΚΥΚΛΙΚΕΣ ΔΕΞΑΜΕΝΕΣ – ΚΑΜΠΤΙΚΗ ΘΕΩΡΙΑ



$$Q'_x + N_\phi = p \cdot a \quad (6.65)$$

$$M'_x - aQ_x = 0 \quad (6.66)$$

όπου

$$M_x = \frac{K}{a^2} w'' \quad (6.67)$$

$$N_{\phi} = \frac{D(1-\nu^2)}{a} w \quad (6.68)$$

και

$$K = \frac{Et^3}{12(1-\nu^2)} \quad (6.69)$$

$$D = \frac{Et}{(1-\nu^2)} \quad (6.70)$$

δηλαδή 4 εξισώσεις με 4 αγνώστους N_{ϕ} , Q_x , M_x , w .

$$M_x'' + aN_{\phi} = pa^2 \quad (6.71)$$

$$(Kw'')'' + Da^2(1-\nu^2)w = pa^4 \quad (6.72)$$

Επίλυση για σταθερό πάχος t :

$$Kw'''' + Da^2(1-\nu^2)w = pa^4 \quad (6.73)$$

Διαφορική εξίσωση με σταθερούς συντελεστές :

$$w = Ce^{\lambda x/a} \quad (6.74)$$

Εισάγοντας την παράμετρο:

$$\kappa^4 = \frac{D(1-\nu^2)a^2}{4K} = 3(1-\nu^2)\frac{a^2}{t^2} \quad (6.75)$$

προκύπτει η χαρακτηριστική εξίσωση

$$\lambda^4 + 4\kappa^4 = 0 \quad (6.76)$$

η οποία έχει 4 λύσεις $\lambda = \pm(1 \pm i)\kappa$, δηλαδή 2 ζεύγη συζυγών μιγαδικών. Η λύση μπορεί να εκφραστεί ως :

$$w = e^{-\frac{\kappa x}{a}} \left[c_1 \cos \frac{\kappa x}{a} + c_2 \sin \frac{\kappa x}{a} \right] + e^{\frac{\kappa x}{a}} \left[c_3 \cos \frac{\kappa x}{a} + c_4 \sin \frac{\kappa x}{a} \right] \quad (6.77)$$

Για τις συνοριακές συνθήκες χρειάζεται:

$$w' = -\kappa e^{-\kappa x/a} \left[(c_1 - c_2) \cos \frac{\kappa x}{a} + (c_1 + c_2) \sin \frac{\kappa x}{a} \right] + \kappa e^{+\kappa x/a} \left[(c_3 + c_4) \cos \frac{\kappa x}{a} - (c_3 - c_4) \sin \frac{\kappa x}{a} \right] \quad (6.78)$$

Επίσης:

$$M_x^c = \frac{2\kappa\kappa^2}{a^2} \left[e^{-\kappa x/a} \left(c_1 \sin \frac{\kappa x}{a} - c_2 \cos \frac{\kappa x}{a} \right) - e^{\kappa x/a} \left(c_3 \sin \frac{\kappa x}{a} - c_4 \cos \frac{\kappa x}{a} \right) \right] \quad (6.79)$$

$$Q_x^c = \frac{2\kappa\kappa^3}{a^3} e^{-\kappa x/a} \left[(c_1 + c_2) \cos \frac{\kappa x}{a} - (c_1 - c_2) \sin \frac{\kappa x}{a} \right] - \frac{2\kappa\kappa^3}{a^3} e^{\kappa x/a} \left[(c_3 - c_4) \cos \frac{\kappa x}{a} - (c_3 + c_4) \sin \frac{\kappa x}{a} \right] \quad (6.80)$$

Παρατηρώντας τη συμπεριφορά της λύσης, οι όροι με συντελεστές c_1 και c_2 μειώνονται με το x , ενώ οι c_3, c_4 αντιθέτως αυξάνουν.

Θεωρώντας τον πυθμένα άκαμπτο ισχύει ότι $w = 0, w' = 0$ για $x=0$. Τελικά:

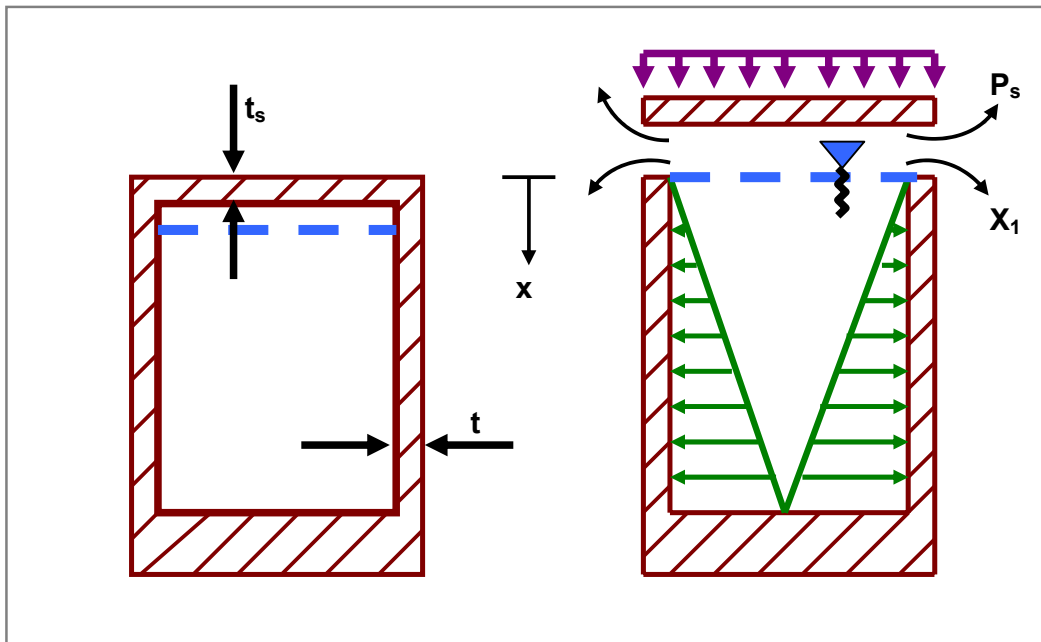
$$w = \frac{\gamma a^2}{Et} \left[h - x - h e^{-\frac{\kappa x}{a}} \cos \frac{\kappa x}{a} + \left(\frac{a}{\kappa} - h \right) e^{-\frac{\kappa x}{a}} \sin \frac{\kappa x}{a} \right] \quad (6.81)$$

$$N_{\phi} = \gamma a \left[h - x - h e^{-\frac{\kappa x}{a}} \cos \frac{\kappa x}{a} + \left(\frac{a}{\kappa} - h \right) e^{-\frac{\kappa x}{a}} \sin \frac{\kappa x}{a} \right] \quad (6.82)$$

$$M_x = -\frac{\gamma a t}{\sqrt{12(1-\nu^2)}} \left[\left(\frac{a}{\kappa} - h \right) e^{-\frac{\kappa x}{a}} \cos \frac{\kappa x}{a} + h e^{-\frac{\kappa x}{a}} \sin \frac{\kappa x}{a} \right] \quad (6.83)$$

$$Q_x = -\frac{\gamma t \kappa}{\sqrt{12(1-\nu^2)}} \left[\left(\frac{a}{\kappa} - 2h \right) e^{-\frac{\kappa x}{a}} \cos \frac{\kappa x}{a} + \frac{a}{\kappa} e^{-\frac{\kappa x}{a}} \sin \frac{\kappa x}{a} \right] \quad (6.84)$$

Άκαμπτος Πυθμένας – Πλάκα Οροφής



Για $x = 0$ και $w = 0$, ισχύει ότι $M_x = X_1$.

$$\frac{w'}{a} = \frac{\gamma \alpha^2}{D(1-\nu^2)} - \frac{a}{2K\kappa} X_1 \quad (6.85)$$

Από θεωρία πλακών προκύπτει ότι:

$$\omega = \frac{P_s a^3}{8u_s(1+\nu)} + \frac{a}{K_s(1+\nu)} X_1 \quad (6.86)$$

όπου

$$K_s = \frac{Et_s^3}{12(1-\nu^2)} \quad (6.87)$$

$$\delta_{10} = -\frac{\gamma\alpha^2}{D(1-\nu^2)} + \frac{P_s a^3}{8K_s(1+\nu)} \quad (6.88)$$

$$\delta_{11} = \frac{\alpha}{2K\kappa} + \frac{a}{K_s(1+\nu)} \quad (6.89)$$

και

$$\delta_{10} + \delta_{11} X_1 = 0 \quad (6.90)$$

από όπου προκύπτει το υπερστατικό μέγεθος X_1 και μετά τα ω , N_ϕ , M_x , Q_x .

Αν $P_s = 0$, τότε:

$$w = \frac{\gamma\alpha^3}{D(1-\nu^2)} \left[\frac{x}{a} - \frac{K_s(1+\nu)}{2K\kappa + u_s(1+\nu)} \frac{1}{x} e^{-\frac{\kappa x}{a}} \sin \frac{\kappa x}{a} \right] \quad (6.91)$$

$$M_x = \frac{2\gamma\alpha K K_s \kappa}{D(1-\nu)[2K\kappa + u_s(1+\nu)]} e^{-\frac{\kappa x}{a}} \cos \frac{\kappa x}{a} \quad (6.92)$$

Αν $P_s \neq 0$ και η δεξαμενή είναι άδεια, τότε:

$$w = \frac{P_s a^4}{8\kappa [2K\kappa + K_s(1+\nu)]} e^{-\frac{\kappa x}{a}} \sin \frac{\kappa x}{a} \quad (6.93)$$

$$M_x = -\frac{P_s a^2}{4} \frac{K\kappa}{2K\kappa + K_s(1+\nu)} e^{-\frac{\kappa x}{a}} \cos \frac{\kappa x}{a} \quad (6.94)$$