

ΑΠΛΟΣ ΝΟΜΟΣ ΤΟΥ ΟΗΜ

Στοιχειώδης περίπτωση: $\vec{J}_u(\vec{r}) = \vec{\gamma}(\vec{r}) \cdot \vec{E}(\vec{r})$ όπου $\vec{\gamma}(\vec{r}) = \begin{pmatrix} \gamma_{xx} & \gamma_{xy} & \gamma_{xz} \\ \gamma_{yx} & \gamma_{yy} & \gamma_{yz} \\ \gamma_{zx} & \gamma_{zy} & \gamma_{zz} \end{pmatrix}$
 ενώ $\vec{J}_u = \begin{pmatrix} J_{ux} \\ J_{uy} \\ J_{uz} \end{pmatrix}$ και $\vec{E} = \begin{pmatrix} E_x \\ E_y \\ E_z \end{pmatrix}$. Το $\vec{\gamma}(\vec{r})$ καλείται πίνακας

(τελεστή) ετεπίτη αγωγιμότητας. Σε ομογενή ισότροπη γραμμική υλική το $\vec{\gamma}(\vec{r})$ παρισβούλα σε βαθμική συνάρτηση, δηλαδή $\vec{\gamma}(\vec{r}) = \gamma(\vec{r}) \vec{I}$ όπου \vec{I} ο μοναδιαίο διάνκας. Σε ομογενή μέση $\vec{\gamma}(\vec{r}) = \gamma$ (αγωγιμότητα του \vec{r} , δηλαδή).

Χρησιμοποιηθεί περίπτωση: $\vec{J}_u(\omega, \vec{r}) = \vec{\gamma}(\omega, \vec{r}) \cdot \vec{E}(\omega, \vec{r})$ όπου $\vec{J}_u(\omega, \vec{r})$ και $\vec{E}(\omega, \vec{r})$ είναι η φασματική συνιστώσα συχνότητας ω (μη αδυνό διάσπαρ-
 -βυδρήση του χώρου εν ήνετι) των μεταβλη $\vec{E}(\vec{r}, t)$ και $\vec{J}_u(\vec{r}, t)$. Ο τελεστής $\vec{\gamma}(\omega, \vec{r})$ είναι εν ήνετι μη αδυνός.

Στοιχειώδης υπολογισμός του γ σε ομογενή περίπτωση: Απαιτείται μαθηματικά πεδία η δύναμη Lorentz δρά τια χρονικά διαστήματα μεταξύ δύο διαδοχικών αλληλεδρών και μετακίνη την ταχύτητα εν φορτισμένα σωματία κατά:

$\Delta \vec{v}_\alpha = \frac{q_\alpha}{m_\alpha} \vec{E} \Delta t$. Όταν $\langle \Delta t \rangle = \lambda^{-1}$, όπου λ : συχνότητα συκρούσεων και έτσι, κατά μέσο όρο ($\langle \rangle$): $\langle \Delta v_\alpha \rangle = \frac{q_\alpha}{m_\alpha} \vec{E} \lambda^{-1}$. Το ράμα που απορροπώνται από οι κινητή αγωγιμότητα κατά μέσο όρο είναι $\vec{J}_\alpha = n_\alpha q_\alpha \langle \Delta v_\alpha \rangle = \frac{q_\alpha^2 n_\alpha}{m_\alpha \lambda} \vec{E}$ και για πύδης διαφορετικών ειδών αγωγιμότητα: $\vec{J} = \sum_\alpha \vec{J}_\alpha = \left(\sum_\alpha \frac{q_\alpha^2 n_\alpha}{m_\alpha \lambda} \right) \vec{E} = \gamma \vec{E}$

Ετσι λοιπόν $\gamma = \sum_\alpha \gamma_\alpha$ με $\gamma_\alpha = \frac{q_\alpha^2 n_\alpha}{m_\alpha \lambda}$ (το ανήρογο επί γ_α καλείται ειδική αγωγιμότητα αναφορικά με το είδος "α"). Εδώ πρέπει ότι η συχνότητα ειδική αγωγιμότητα είναι απόλυτος ειδική αγωγιμότητα. Το n_e (αριθμός ηλεκτρονίων) μπορεί να βρεθεί από την σχέση $n_e = N_u N_A \rho_m / M$ όπου N_u ο αριθμός ελαδίων μεταφοράς ανά μόριο (ή άτομο σε μέταλλο), N_A ο αριθμός Avogadro (6.0225×10^{23} μόρια/mol), ρ_m η πυκνότητα του μέσου και M μοριακή μάζα του (kg/mol). Π.χ για τον χαλκό $N_u = 1$, $\rho_m = 8.89 \times 10^3$ kg/m³, $M =$ (χαλκού) $= 63.54$ kg/mol, οπότε

$n_e = 8.43 \times 10^{28}$ ηλεκτρόνια/m³. Ετσι λοιπόν, για $\vec{J} = 4$ A/mm² έχου, $\langle \Delta v_e \rangle = J / n_e e = 1$ m/h !!! Αντίοτα, οι αγωγιμότητα γίνεται ελαδία όταν η θερμότητα εν μέσο αδαίνεται. Ετσι λοιπόν $V \cdot \gamma \cdot T$ (T: θερμοκρασία). Η δε θερμοκρασία συνδέεται με την θερμική κίνηση μέσω της σχέσης $\frac{1}{2} m_e v_{th}^2 = \frac{3}{2} k_B T$ (k_B : σταθερά Stefan Boltzmann), δηλαδή $v_{th} = \sqrt{\frac{3 k_B T}{m_e}}$ η οποία για $T \approx 300^\circ$ K (θερμοκρασία 27°C) δίνει περίπου 100 km/sec. Για τον χαλκό, ενδεύμενικα, $\gamma \approx 58 \times 10^6 \frac{1}{\Omega \cdot m}$ (αυτ: $\frac{1}{\Omega} = S$: Siemens). Ετσι, προκύπτει $v_{th}^{-1} \approx 5.2 \times 10^{-14}$ sec

και ετσι $\frac{\omega}{2\pi} \approx 3 \times 10^{12} \text{ Hz} = 3 \text{ THz}$.

Νόμος του Ohm και εξίσωση Laplace:

(Μαθηματικά): $\nabla \times \vec{H} \approx \vec{J}_u$ και $\nabla \times \vec{E} = 0$ σύμφωνα στην επιπέδου αυτή περίπτωση

θα έχουμε $\vec{E} = -\nabla \phi$ και $\nabla \cdot \vec{J}_u = 0$. Επίσης $\vec{J}_u = \gamma \vec{E}$. Άρα:

$$\nabla^2 \phi = -\nabla \gamma \cdot \nabla \phi / \gamma. \text{ Αν } \nabla \gamma \perp \nabla \phi \text{ τότε } \nabla^2 \phi = 0 \text{ (Laplace)}$$

$$\text{Επίσης, } \nabla^2 \phi = 0 \text{ όταν } \gamma = \text{σταθερό. Επίσης } \rho_u = \nabla \cdot \vec{D} = \nabla \cdot (\gamma \vec{E}) = \vec{J}_u \cdot \nabla \left(\frac{\vec{E}}{\gamma} \right) \text{ και έτσι } \rho_u = 0 \text{ όταν } \vec{J}_u \perp \nabla \left(\frac{\vec{E}}{\gamma} \right) \text{ ή ότι } \vec{E}_{\parallel} = \text{σταθερό.}$$

Νόμος του Ohm και χρονοεξβίβαση κατάθεσης σε αγωγό κυκλώματος με αλληλεπίδραση:

$$\nabla \cdot \vec{J}_u + \partial \rho_u / \partial t = 0 \text{ και } \vec{J}_u = \gamma \vec{E}, \vec{E} = \vec{D} / \epsilon. \text{ Άρα: } \nabla \cdot \left(\frac{\gamma \vec{D}}{\epsilon} \right) + \partial \rho_u / \partial t = 0$$

$$\text{ή } \frac{\gamma}{\epsilon} \nabla \cdot \vec{D} + \partial \rho_u / \partial t = 0 \text{ ή } \frac{\gamma}{\epsilon} \rho_u + \partial \rho_u / \partial t = 0 \text{ (Το ίδιο παίρνουμε και αν } \nabla \left(\frac{\gamma}{\epsilon} \right) \perp \vec{D} \text{). Η λύση της εξίσωσης αυτής είναι } \rho_u(t) = \rho_u(t=0) e^{-t/\tau_c} \text{ με}$$

$\rho_u(t)$ και $\rho_u(t=0)$ συναρτήσεις του χώρου (r^2) και $\tau_c \equiv \epsilon / \gamma$: χρόνος χαρμάρου

Ο χρόνος χαρμάρου χαρακτηρίζεται από το γεγονός ότι για τ_c χρονικό διάστημα απεί

10^{-19} (χαμηλά) μέχρι 10^5 (στη μικρά πλάγια και πολύ μεγάλα μοναδιαία). Ειδικά στην

Ζητή είναι αυτή του διακρίνου ϵ είναι (1 sec ή το ακριβώς αντίστοιχο). Ο χρόνος

χαρμάρου ουσιαστικά μετρά τον χαρακτηριστικό χρόνο "διόδου" (Παύση)

κάθε έδρα συμπεριφοράς ή αντίστοιχων φορτίων.

Νόμος του Ohm και ηλεκτρομαγνητική αλληλεπίδραση σε επίπεδα προσβλεπόμενα:

$$\text{Από τον νόμο διατήρησης φορτίου προκύπτει ότι } \vec{t}_y \cdot (\gamma_1 \vec{E}_1 - \gamma_2 \vec{E}_2) = 0 \quad \textcircled{2} \uparrow \vec{t}_y$$

$$\text{ή } \gamma_1 \frac{\partial \phi_1}{\partial n} = \gamma_2 \frac{\partial \phi_2}{\partial n} \left(\frac{\partial}{\partial n} \equiv \vec{t}_y \cdot \nabla \right) \text{ ενώ επίσης } \phi_1 = \phi_2$$

ΟΡΙΑΚΕΣ ΣΥΝΘΗΚΕΣ ΣΕ ΜΟΝΟΤΙΚΗ ΕΠΙΦΑΝΕΙΑ: $\uparrow \vec{t}_y \textcircled{2}$ με $\gamma_2 \ll \gamma_1$

(Πόσο 2 από μεγαλύτερο αριθμό από το 1).

Έχουμε (από την $\vec{t}_y \cdot (\gamma_1 \vec{E}_1 - \gamma_2 \vec{E}_2) = 0$) ότι $E_{2n} \gg E_{1n}$ και επίσης

$J_{1n} = 0$ (επειδή $\gamma_2 \rightarrow 0$). Επίσης $\vec{t}_y \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = 0 \Rightarrow E_{1t} = E_{2t}$. Άρα η

επιπέδου είναι αμφοτερόπλευρη: $\textcircled{2} \uparrow \vec{E}$ ΜΟΝΟΤΙΚΕΣ. Όταν μάλιστα $\gamma_1 \rightarrow \infty$ και $\gamma_2 \rightarrow 0$

υπάρκουν μόνο $\vec{E}_2 \perp$ επιφάνεια. $\textcircled{1}$ ΑΓΩΓΟΣ

Νόμος Gauss σε διαχωρισμένη επιφάνεια δύο αγωγών κυκλώματος

$$\vec{t}_y \cdot (\epsilon_2 \vec{E}_2 - \epsilon_1 \vec{E}_1) = \sigma_u \text{ και εφόσον } \vec{t}_y \cdot (\gamma_2 \vec{E}_2 - \gamma_1 \vec{E}_1) = 0 \text{ έχουμε επίσης:}$$

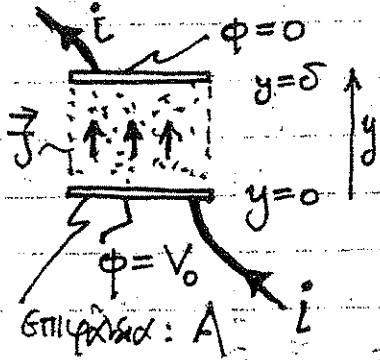
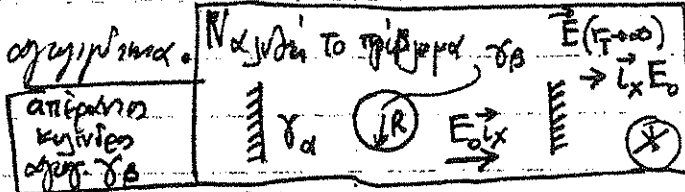
$$\sigma_u = \epsilon_2 E_{2n} \left(1 - \frac{\gamma_1 \epsilon_1}{\gamma_2 \epsilon_2} \right). \text{ Αν τα υλικά χαρακτηρίζονται από τον ίδιο χρόνο χαρμάρου}$$

τότε δε υπάρχουν σ_u στην επιφάνεια.

Επίσης: εφόσον $\vec{l}_y \cdot (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = \frac{\sigma_{ολ}}{\epsilon_0}$ ($\sigma_{ολ} = \sigma_u + \sigma_p$, $\sigma_p \equiv -\vec{l}_y \cdot (\vec{P}_2 - \vec{P}_1)$)
 και $\vec{l}_y \cdot (\chi_2 \vec{E}_2 - \chi_1 \vec{E}_1) = 0$ έχουμε τη σχέση: $\sigma_{ολ} = \epsilon_0 E_{2n} (1 - \frac{\chi_2}{\chi_1})$. Άρα: σ_0

αναγωγής στις γωνίες υπό γωνία μηδενικής διαφοράς δύο γωνια χαρακτηριστικών από την ίδια συγκριμένα. $\vec{E}(\vec{r} \rightarrow \infty) \rightarrow \vec{l}_x E_0$

ΑΠΛΟΣ ΜΟΝΟΔΙΑΣΤΑΤΟΣ ΑΝΤΙΣΤΑΤΗΣ



Υπόθεση $\chi = \chi(y)$, $\phi = \phi(y)$.
 $\nabla \cdot \vec{J} = 0 \Rightarrow \frac{d}{dy} (\chi \frac{d\phi}{dy}) = 0 \Rightarrow \chi \frac{d\phi}{dy} = -J = J_0 = \text{σταθερό}$

οπότε: $\phi - V_0 = -\int_0^y \frac{J_0}{\chi(y')} dy'$ και επίσης
 $0 - V_0 = -J_0 \int_0^l \frac{dy'}{\chi(y')}$. Έτσι, έχουμε $\phi = V_0 \left[1 - \frac{\int_0^y dy' / \chi(y')}{\int_0^l dy' / \chi(y')} \right]$

Αποτίμηση (Σιμεντ) αντιστάτη $G \equiv \frac{I}{V_0} = \frac{A \cdot J_0}{V_0} = A / \int_0^l \frac{dy'}{\chi(y')}$
 όπου $\chi = \text{σταθερό}$ $G = A \chi / l$, ενώ για $\chi = \chi_0 e^{-y/l}$ προκύπτει $G = \frac{A \chi_0}{\delta (e-1)}$

ΚΑΤΟΠΤΡΙΣΜΟΣ

Η φύση του καταστράφη βολών πηγή από την μέθοδο ανάκλασης των προσήμων Poisson με ειδικά και συγκεκριμένα το οποίο και διατηρείται εν ακεραιότητα. Έτσι οι έχουμε να εφαρμόσει το αφορμή:

$\nabla^2 \phi = -\rho_{ext} / \epsilon_0$ (ή $\nabla^2 \phi = -\rho_{ολ} / \epsilon_0$) στον χώρο V που περιγράφεται και με οριακή συνθήκη στην S την $\alpha(\vec{r}_s) \phi(\vec{r}_s) + \beta(\vec{r}_s) \frac{\partial \phi}{\partial n} = f(\vec{r}_s)$ όπου \vec{r}_s το διάνυσμα θέσης στην επιφάνεια. Μπορούμε να λύσουμε το αφορμή $(\phi(\vec{r}) = \dots)$ ως εξής: θεωρούμε $\phi(\vec{r}) = \phi_{\text{εξ}}(\vec{r}) + \phi_{\text{αρχ}}(\vec{r})$ με \vec{r} μέσα στο V όπου: $\phi_{\text{εξ}}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\int_V \frac{\rho_{ext}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV' + \int_{\text{επιφ.}} \frac{\rho_{\text{αρχ}}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV' \right]$

όπου $\rho_{\text{αρχ}}$ είναι στο άπειρο ή στο V, $\rho_{\text{αρχ}}$ και $\rho_{\text{αρχ}}$ πεδίο φορτίου χωρητικό στο V, $\rho_{\text{αρχ}}$ είναι η διανομή φορτίου στην επιφάνεια. Το $\phi_{\text{αρχ}}(\vec{r})$ θα ικανοποιήσει την εξίσωση Laplace $\nabla^2 \phi_{\text{αρχ}} = 0$ με τριτοβάθμια οριακή συνθήκη στην S, που είναι: $\alpha(\vec{r}_s) \phi_{\text{αρχ}}(\vec{r}_s) + \beta(\vec{r}_s) \frac{\partial \phi_{\text{αρχ}}(\vec{r}_s)}{\partial n} = f(\vec{r}_s) - \alpha(\vec{r}_s) \phi_{\text{εξ}}(\vec{r}_s) - \beta(\vec{r}_s) \frac{\partial \phi_{\text{εξ}}(\vec{r}_s)}{\partial n}$.

Εάν τώρα επιλέξουμε να λύσουμε την $\rho_{\text{αρχ}}(\vec{r}_s)$, μπορούμε να πάρουμε ορισμένη οριακή συνθήκη για την $\phi_{\text{αρχ}}$, δηλαδή να έχουμε $\nabla^2 \phi_{\text{αρχ}} = 0$ και $\alpha(\vec{r}_s) \phi_{\text{αρχ}}(\vec{r}_s) + \beta(\vec{r}_s) \frac{\partial \phi_{\text{αρχ}}(\vec{r}_s)}{\partial n} = 0$, επίσης για οριακή Dirichlet ($\beta=0, \alpha \neq 0$) ή μιαν ($\alpha, \beta \neq 0$) θα είναι $\phi_{\text{αρχ}} = 0$ ενώ για συνθήκη Neumann ($\alpha=0, \beta \neq 0$) $\phi_{\text{αρχ}} = \text{σταθερά}$.

Εάν τώρα επιλέξουμε να λύσουμε την $\rho_{\text{αρχ}}(\vec{r}_s)$, μπορούμε να πάρουμε ορισμένη οριακή συνθήκη για την $\phi_{\text{αρχ}}$, δηλαδή να έχουμε $\nabla^2 \phi_{\text{αρχ}} = 0$ και $\alpha(\vec{r}_s) \phi_{\text{αρχ}}(\vec{r}_s) + \beta(\vec{r}_s) \frac{\partial \phi_{\text{αρχ}}(\vec{r}_s)}{\partial n} = 0$, επίσης για οριακή Dirichlet ($\beta=0, \alpha \neq 0$) ή μιαν ($\alpha, \beta \neq 0$) θα είναι $\phi_{\text{αρχ}} = 0$ ενώ για συνθήκη Neumann ($\alpha=0, \beta \neq 0$) $\phi_{\text{αρχ}} = \text{σταθερά}$.

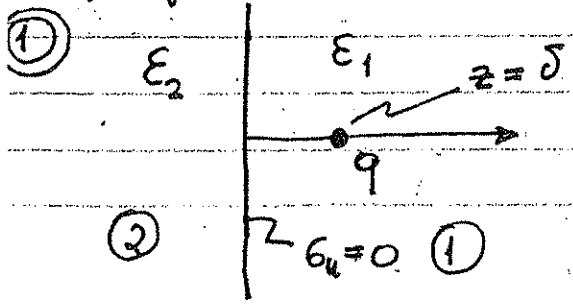
Την περίπτωση αυτή η ροή της \vec{D} είναι αντιστοίχως μακροσκοπική και μικροσκοπική. Τα κριτήρια \vec{D} - \vec{H} και \vec{E} - \vec{H} με βάση την μεθοδολογία αναφέρονται στα εξής:

- ① Υπολογίζουμε πεδία και ρεύματα σε ορισμένα χαρακτηριστικά σε δύο πλάγια πεδία χωρίσματα από κάποια διαχωριστική επιφάνεια (συνήθως αδιαφανή με ή χωρίς αντανάκλαση, όχι όμως ελαστική επιφάνεια) - και αν είναι διαφορετικά υλικά (ϵ, μ, ρ).
- ② Ισχύουν, μερικής συνολικής σχέσης, $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$, $\vec{B} = \mu \vec{H}$, $\vec{J} = \gamma \vec{E}$
- ③ Οι δυναμικές (ροή, ρεύματα αντιστοίχως και κεντρικά) υπάρχουν μόνο στα ένα εν τω μεταξύ σημεία (π.χ. αν 1).
- ④ Τα πεδία υπολογίζονται στη βάση των γνωστών μεγεθών εκτός από \vec{D} ή \vec{H} ή \vec{E} ή \vec{J} (όπου είναι γνωστός): $d\vec{D} = dq \vec{r} / 4\pi R^2$
 $d\vec{H} = idl \times \vec{r} / 4\pi R^2$, $d\vec{J} = \vec{\sigma} dS \vec{r} / 4\pi R^2$, $d\vec{A} = \mu_0 idl \vec{e} / 4\pi R$
 $d\phi = dq / 4\pi R \epsilon_0$ όταν $R = |\vec{r} - \vec{r}'_{\text{πηγή}}|$, $\vec{r} = (\vec{r} - \vec{r}'_{\text{πηγή}}) / R$ και $\vec{\sigma} = \frac{dq}{dS}$ με $dq = dq/dt$.

⑤ Κάτω από αυτές συνθήκες τα πεδία είναι εισοδικά στην περιοχή 2 (απειροστική χωρία). Οι εισοδικές αυτές δυναμικές ή εξοδικές ανάλυση, το αποτέλεσμα αν είναι ισοδύναμο προβλήματα, σε όλο το χώρο με ιδιότητα αυτή του χώρου 1 και με δυναμικές τις παραγωγικές (βλ. 1) και τις εισοδικές-εξοδικές (βλ. 2) έτσι ώστε να υποστηρίξουμε οι ίδιες σχέσεις συνθήκες τα παραγωγικά προβλήματα. Η ίδια πηγή παράγει έτσι ισοδύναμο μόνο για το χώρο 1 και προκύπτει από τα πεδία που απορρέουν από την επιφάνεια του παραγωγικού δυναμικού και της εξοδικής στην βάση των σχέσεων ④.

⑥ Με ισοδύναμο εισοδικές δυναμικές για χώρο 1 και με ιδιότητα αυτή του χώρου 2 και με τις σχέσεις συνθήκες του παραγωγικού προβλήματος, υπολογίζουμε τα αποτελέσματα για χώρο 2 ως αποτελέσματα από τις εισοδικές δυναμικές του χώρου 1 και μόνο (!), αν είναι τα σχέσια ④.

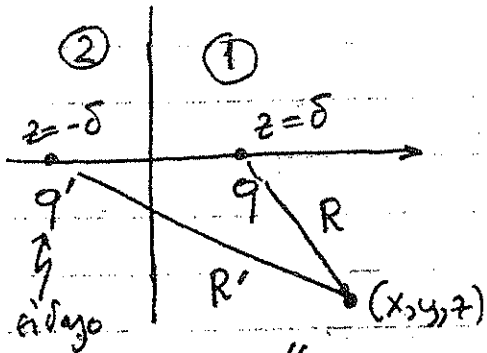
Παραδείγματα:



για $z=0$ έχουμε: $E_1 E_{z1} = E_2 E_{z2}$ (επειδή $\sigma_f=0$)
 $E_{x1} = E_{x2}$
 $E_{y1} = E_{y2}$

② $\sigma_0 = 0$ ①

(5)



$$z > 0 : \phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_1} \left(\frac{q}{R} + \frac{q'}{R'} \right)$$

$$R = \sqrt{x^2 + y^2 + (z - \delta)^2}, R' = \sqrt{x^2 + y^2 + (z + \delta)^2}, x^2 + y^2 = r^2$$

$$z < 0 : \phi = \frac{q''}{4\pi\epsilon_2 R''}$$

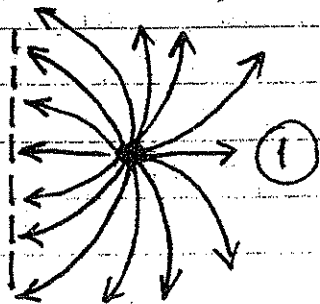
$$R'' = \sqrt{x^2 + y^2 + (\delta - z)^2} \text{ Εφαρμοζοντας τις οριακές συνθήκες}$$

$$\text{Παράγωγος: } \frac{q''}{\epsilon_2} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{R''} \right)_{z=0} = \frac{q}{\epsilon_1} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{R} \right) + \frac{q'}{\epsilon_1} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{R'} \right) \text{ και}$$

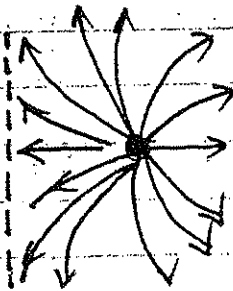
$$\frac{q''}{\epsilon_2} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{R''} \right)_{z=0} = \frac{q}{\epsilon_1} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{R} \right) + \frac{q'}{\epsilon_1} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{R'} \right) \text{ οι οποίες οδηγούν στην σχέση στον αριθμό}$$

$$\text{οριακών: } q' = -\frac{\epsilon_2 - \epsilon_1}{\epsilon_2 + \epsilon_1} q \text{ και } q'' = \frac{2\epsilon_2}{\epsilon_2 + \epsilon_1} q \text{ Μπορούμε να διακρίνουμε την πρόσημο}$$

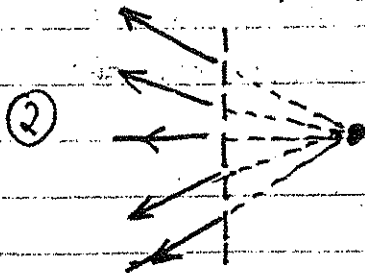
συνεπώς $q > 0$ (**):



$$(\epsilon_2 > \epsilon_1, (q' \cdot q < 0))$$

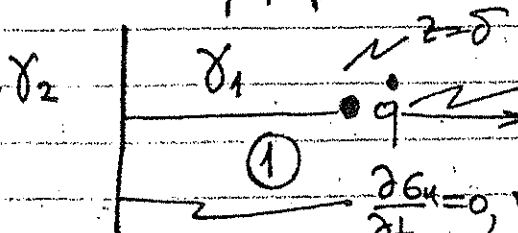


$$(\epsilon_2 < \epsilon_1, (q' \cdot q > 0))$$



$$(q'' > 0 \text{ είτε } \epsilon_2 > \epsilon_1 \text{ είτε } \epsilon_2 < \epsilon_1)$$

(2) Ανύψωση επιπέδου είναι αντί τι δύο σταθεράς αλληλεπίδρασης

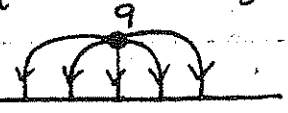


συνεπώς αυτή πρόσημο ($q' = dq/dt$)


Η μεταβολή αλληλεπίδρασης ($\gamma = \epsilon$) είναι

$$\frac{\partial \epsilon}{\partial t} = 0, \nabla \cdot \vec{K} = 0 \quad q' = -\frac{\delta_2 - \delta_1}{\delta_2 + \delta_1} q, \quad q'' = \frac{2\delta_2}{\delta_2 + \delta_1} q$$

3) Ειδίως περίπτωση - απειροστικά


1) ϵ_1  $q' = -q, \vec{E}_2 \rightarrow 0, \vec{E}_{\epsilon_1} \rightarrow 0$

2) $\epsilon_2 \rightarrow \infty$


1) δ_1  $q' \rightarrow -q, \vec{E}_2 \rightarrow 0, \vec{E}_{\epsilon_1} = 0$

2) $\delta_2 \rightarrow \infty$ αν $\epsilon_2 < \infty$ τότε $\vec{D}_2 = 0 \Rightarrow \vec{D}_{2n} = 0$

και $\epsilon_u = -D_{1n} = -\epsilon_1 E_{1n}$

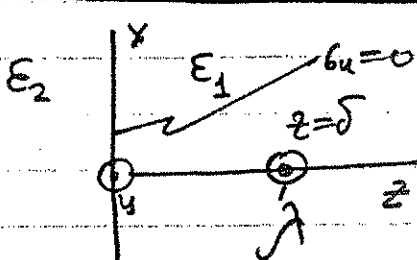
1) ϵ_1  $\vec{D}_2 = 0, D_{n2} = D_{n1} = 0$

2) $\epsilon_2 \rightarrow 0$ $\epsilon_u = 0$

1) δ_1  $\vec{J}_2 = 0 \Rightarrow \vec{J}_{2n} = \vec{J}_{1n} = 0$

2) $\delta_2 \rightarrow 0$ $\frac{\partial \epsilon_u}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{K}_u = 0$

Παράδειγμα με γραμμική φορτίση λ παράλληλα στη διεύθυνση x-αξονα και σε απόσταση δ από τον άξονα:



$z > 0: \phi = \phi_0 - \frac{1}{2\pi\epsilon_1} \left[\lambda \ln\left(\frac{R}{R_0}\right) + \lambda' \ln\left(\frac{R'}{R_0}\right) \right]$

$R = \sqrt{x^2 + (\delta - z)^2}$

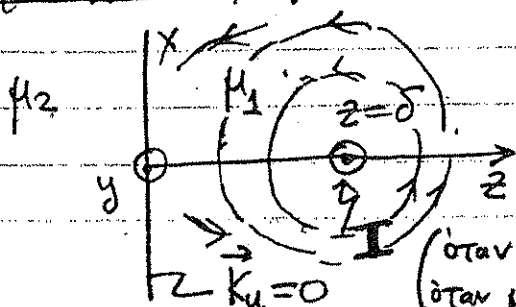
$R' = \sqrt{x^2 + (\delta + z)^2}$

$z < 0: \phi = \phi_0 - \frac{\lambda''}{2\pi\epsilon_2} \ln\left(\frac{R''}{R_0}\right), R'' = \sqrt{x^2 + (\delta + z)^2}$. Οριακή συνθήκη: $\ln \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = 0$

$\Rightarrow \frac{\lambda''}{\epsilon_2} \frac{1}{R''} \frac{\partial R''}{\partial x} = \frac{\lambda}{\epsilon_1} \frac{1}{R} \frac{\partial R}{\partial x} + \frac{\lambda'}{\epsilon_1} \frac{1}{R'} \frac{\partial R'}{\partial x} \Big|_{z=0}$ και $\vec{t}_n \cdot (\vec{D}_2 - \vec{D}_1) = 0 \Rightarrow$

$\lambda'' \frac{\partial R''}{\partial z} = \lambda \frac{\partial R}{\partial z} + \lambda' \frac{\partial R'}{\partial z} \Big|_{z=0}$ οπότε: $\lambda' = -\frac{\epsilon_2 - \epsilon_1}{\epsilon_2 + \epsilon_1} \lambda, \lambda'' = \frac{2\epsilon_2}{\epsilon_2 + \epsilon_1} \lambda$

Παράδειγμα σε μόνιμη κατάσταση με λ γραμμική φορτίση // στη διεύθυνση x-αξονα



Εφαρμογή των αρχών

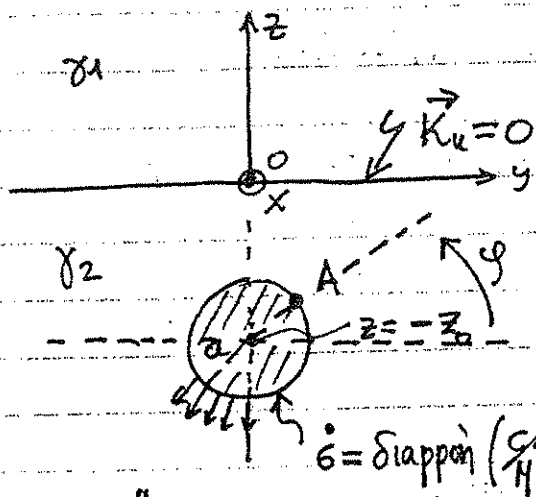
$\phi \rightarrow A_y, \lambda \rightarrow I, \epsilon \rightarrow \frac{1}{\mu}$

Παίρνουμε $I' = -\frac{\mu_1 - \mu_2}{\mu_1 + \mu_2} I, I'' = \frac{2\mu_1}{\mu_1 + \mu_2} I$
 (όταν $\mu_2 \rightarrow \infty, \mu_2 \rightarrow 0, I' = I, I'' = 0$, φυσικά $\mu_2 \rightarrow \mu_1, I' = I, I'' = 0$)



ΑΣΚΗΣΗ (μεωρίς: διαχέει φορτίο στο έδαφος: $z < 0$)

θα γίνει με εστιασμένα και ως συνήθως με έδαφος $d\phi = \frac{\sigma' dS}{4\pi\epsilon_0 R}$ και καταμπίου-

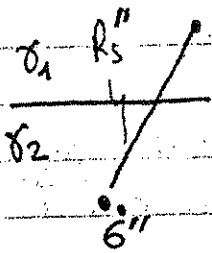


$$z < 0: \frac{d\phi_2}{dS} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 z} \left(\frac{\sigma'}{R_s} + \frac{\sigma'}{R_s'} \right)$$

$$R_s^2 = (x-x_A)^2 + (y-a\cos\varphi)^2 + (z+z_0-a\sin\varphi)^2$$

$$R_s'^2 = (x-x_A)^2 + (y-a\cos\varphi)^2 + (z_0-z-a\sin\varphi)^2$$

(το A είναι επί της επιφάνειας του απέραντου κυλίνδρου)



$$z > 0: \frac{d\phi_1}{dS} = \frac{\sigma''}{4\pi\epsilon_0 R_s''}, \quad R_s''^2 = (x-x_A)^2 + (y-a\cos\varphi)^2 + (z+z_0-a\sin\varphi)^2$$

θα πρέπει για $z=0$: $E_{z1} = E_{z2}$ και $J_{\varphi 1} = J_{\varphi 2}$ (επίσης $\vec{K}_u = 0$)

Άρα: $\frac{\partial\phi_1}{\partial y} = \frac{\partial\phi_2}{\partial y}$ και $\sigma_1 \frac{\partial\phi_1}{\partial r} = \sigma_2 \frac{\partial\phi_2}{\partial r}$. Επίσης, για τον:

$$\frac{\sigma''}{\sigma_1} \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{R_s} \right) = \frac{1}{\sigma_2} \left[\frac{\sigma'}{\sigma_2} \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{R_s} \right) + \frac{\sigma'}{\sigma_2} \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{R_s'} \right) \right] \text{ και } \frac{\sigma''}{\sigma_1} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{R_s''} \right) = \frac{\sigma'}{\sigma_2} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{R_s} \right) + \frac{\sigma'}{\sigma_2} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{R_s'} \right) \text{ στο } z=0$$

Τελικά: $\sigma' = \frac{\sigma_2 - \sigma_1}{\sigma_2 + \sigma_1} \sigma_1$ και $\sigma'' = \frac{2\sigma_1}{\sigma_2 + \sigma_1} \sigma_1$. Επίσης, για τον σ_1 στο έδαφος:

$$\phi(z < 0) = \frac{\sigma'}{4\pi\epsilon_0} \int_{-\infty}^{\infty} \int_0^{2\pi} \frac{dx' dy' \alpha}{\sqrt{(x-x')^2 + (y-\alpha\cos\varphi)^2 + (z+z_0-\alpha\sin\varphi)^2}} + \frac{\sigma'}{4\pi\epsilon_0} \frac{\sigma_2 - \sigma_1}{\sigma_2 + \sigma_1} \int_0^{2\pi} \frac{dx' \alpha \cos\varphi'}{\sqrt{(x-x')^2 + (y-\alpha\cos\varphi)^2 + (z+z_0-\alpha\sin\varphi)^2}}$$

και

$$\phi(z > 0) = \frac{\sigma'}{4\pi\epsilon_0} \frac{2\sigma_1}{\sigma_2 + \sigma_1} \int_0^{2\pi} \int_0^{\infty} \frac{dx' \alpha d\varphi'}{\sqrt{(x-x')^2 + (y-\alpha\cos\varphi)^2 + (z+z_0-\alpha\sin\varphi)^2}}$$