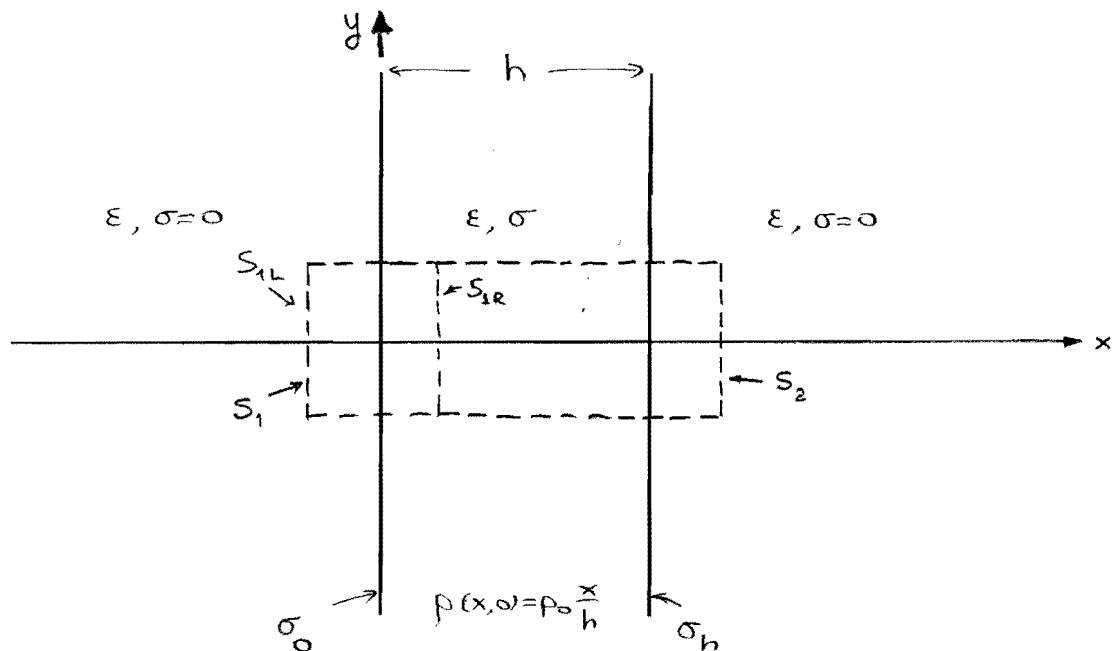


ΑΣΚΗΣΗ 1:



(α) Στο εσωτερικό της πλάκας ( $0 < x < h$ ):  $\nabla \cdot \vec{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \Rightarrow$   
 $\Rightarrow \sigma \nabla \cdot \vec{E} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \Rightarrow \frac{\sigma}{\epsilon} \nabla \cdot \vec{D} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \Rightarrow \frac{\sigma}{\epsilon} \rho + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \Rightarrow$   
 $\rho(x,t) = \rho(x,0) e^{-t/\tau} \quad , \quad \tau = \epsilon/\sigma \quad \sim \quad \rho(x,t) = \rho_0 \frac{x}{h} e^{-t/\tau}$

Το αρχικό ολικό φορτίο ανά μονάδα επιφάνειας ( $yz$ ) της πλάκας είναι

$$Q_{tot}(t=0) = \sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \int_0^h \rho(x,0) dx =$$

$$= \sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \rho_0(h/2)$$

Αυτό το φορτίο ανά μονάδα επιφάνειας πρέπει να μείνει σταθερό  $\forall t$ .

Όμως  $\rho(x,t \rightarrow \infty) = 0$ , δηλαδή το φορτίο στο εσωτερικό θα διανεμηθεί στις επιφάνειες της πλάκας. Στην μόνιμη κατάσταση ( $t \rightarrow \infty$ ) το ηλεκτρικό πεδίο στο εσωτερικό της πλάκας πρέπει να είναι μηδενικό γιατί στην μόνιμη κατάσταση δεν ρέει ρεύμα  $\sim \vec{J} = 0 \sim \vec{E} = 0$ . Επομένως το συνολικό φορτίο θα διανεμηθεί εξίσου στις δύο επιφάνειες της πλάκας

$$x=0, \text{ και } x=h. \text{ Άρα } \sigma_0(t \rightarrow \infty) = \sigma_h(t \rightarrow \infty) = Q_{tot}(t=0)/2 =$$

$$= \frac{1}{2} \left[ \sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \rho_0 \frac{h}{2} \right]$$

Τώρα ως εφαρμοσούμε τον ΝΔΦ στην κλειστή επιφάνεια  $S_1$ :

$$\oint_{S_1} \vec{J} \cdot d\vec{S} + \frac{dQ}{dt} = 0$$

Η πυκνότητα ρεύματος λόγω της ανέστρεψης έντασης της πλάκας είναι μόνο στην διεύθυνση  $x$ . Η οριζιτική πλευρά της  $S_1$  <sup>( $S_{1L}$ )</sup> δεν έχει ρεύμα. Επομένως

$$\oint_{S_1} \vec{J} \cdot d\vec{S} = \int_{S_{1R}} J_x(x,t) \cdot \hat{i}_x \cdot \hat{i}_x dy dz = J_x(x,t) \Delta S$$

$$Q(t) = \sigma_0(t) \Delta S + \int_0^x \rho(x',t) dx' \Delta S, \text{ Επομένως,}$$

$$J_x(x,t) \Delta S + \frac{d}{dt} \left[ \sigma_0(t) \Delta S + \int_0^x \rho(x',t) dx' \Delta S \right] = 0 \Rightarrow$$

$$J_x(x,t) + \frac{d\sigma_0}{dt} + \int_0^x \frac{\partial \rho}{\partial t} dx' = 0 \Rightarrow$$

$$J_x(x,t) + \frac{d\sigma_0}{dt} + \int_0^x \rho_0 \frac{x'}{h} e^{-t/\tau} \left(-\frac{1}{\tau}\right) dx' = 0 \Rightarrow$$

$$J_x(x,t) = -\frac{d\sigma_0}{dt} + \frac{1}{\tau} e^{-t/\tau} \frac{\rho_0}{h} \frac{x^2}{2} \quad (1)$$

Όμοια εφαρμόζοντας τον ΝΔΦ στην  $S_2$ :

$$\oint_{S_2} \vec{J} \cdot d\vec{S} + \frac{dQ}{dt} = 0 \Rightarrow$$

$$-J_x(x,t) + \frac{d\sigma_h}{dt} + \int_x^h \rho_0 \frac{x'}{h} e^{-t/\tau} \left(-\frac{1}{\tau}\right) dx' = 0 \Rightarrow$$

$$-J_x(x,t) + \frac{d\sigma_h}{dt} - \frac{\rho_0}{h} e^{-t/\tau} \frac{1}{\tau} \frac{h^2 - x^2}{2} = 0 \quad (2)$$

Από (1) & (2)  $\leadsto$

$$\frac{d}{dt} (\sigma_0 + \sigma_h) = \frac{\rho_0 h}{2} \frac{1}{\tau} e^{-t/\tau} \leadsto$$

$$\sigma_0(t) + \sigma_h(t) - [\sigma_0(0) + \sigma_h(0)] = \int_0^t \frac{\rho_0 h}{2} \frac{1}{\tau} e^{-t'/\tau} dt' =$$

$$= \frac{\rho_0 h}{2} (1 - e^{-t/\tau}) \Rightarrow$$

$$\sigma_0(t) + \sigma_h(t) = [\sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \frac{\rho_0 h}{2}] - \frac{\rho_0 h}{2} e^{-t/\tau}$$

$$\text{Επισης } \sigma_0(\infty) = \sigma_h(\infty) = \frac{1}{2} \left[ \sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \frac{\rho_0 h}{2} \right]$$

$$\left. \begin{aligned} \sigma_0(t) &= A_1 e^{-t/\tau} + A_2 \\ \sigma_0(0) &= A_1 + A_2 \\ \sigma_0(\infty) &= A_2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \sigma_0(t) = [\sigma_0(0) - \sigma_0(\infty)] e^{-t/\tau} + \sigma_0(\infty)$$

και ομοια  $\sigma_h(t) = [\sigma_h(0) - \sigma_h(\infty)] e^{-t/\tau} + \sigma_h(\infty)$

$$\begin{aligned} \sigma_0(t) &= \sigma_0(0) e^{-t/\tau} + \sigma_0(\infty) (1 - e^{-t/\tau}) = \\ &= \sigma_0(0) e^{-t/\tau} + \frac{1}{2} \left[ \sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \frac{\rho_0 h}{2} \right] (1 - e^{-t/\tau}) \end{aligned}$$

και

$$\begin{aligned} \sigma_h(t) &= \sigma_h(0) e^{-t/\tau} + \sigma_h(\infty) (1 - e^{-t/\tau}) = \\ &= \sigma_h(0) e^{-t/\tau} + \frac{1}{2} \left[ \sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \frac{\rho_0 h}{2} \right] (1 - e^{-t/\tau}) \end{aligned}$$

Η πυκνότητα ρεύματος  $\vec{J} = J_x(x,t) \hat{x} = \left[ -\frac{d\sigma_0}{dt} + \frac{1}{\tau} e^{-t/\tau} \frac{\rho_0}{h} \frac{x^2}{2} \right] \hat{x}$

$$= \left\{ +\frac{1}{\tau} [\sigma_0(0) - \sigma_0(\infty)] e^{-t/\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{\rho_0}{h} \frac{x^2}{2} e^{-t/\tau} \right\} \hat{x}$$

$$= \left\{ \frac{1}{2\tau} \left[ \sigma_0(0) - \sigma_h(0) - \frac{\rho_0 h}{2} \right] e^{-t/\tau} + \frac{1}{\tau} \frac{\rho_0}{h} \frac{x^2}{2} e^{-t/\tau} \right\} \hat{x} =$$

$$= \hat{x} \frac{1}{2\tau} \left[ \sigma_0(0) - \sigma_h(0) - \frac{\rho_0 h}{2} + \frac{\rho_0}{h} x^2 \right] e^{-t/\tau}$$

$$\vec{E} = \frac{\vec{J}}{\sigma} = \frac{1}{2\tau\sigma} \left[ \sigma_0(0) - \sigma_h(0) - \frac{\rho_0 h}{2} + \frac{\rho_0}{h} x^2 \right] e^{-t/\tau}$$

(β) ΣΤΗΝ μόνιμη κατάσταση  $t \rightarrow \infty$  έχουν ήδη βρεθεί τα φορτία.

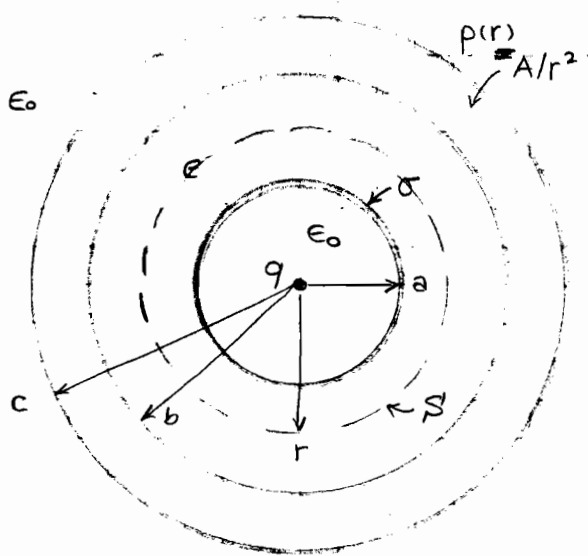
$$\sigma_0(t \rightarrow \infty) = \sigma_0(\infty) = \frac{1}{2} \left[ \sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \frac{\rho_0 h}{2} \right]$$

$$\sigma_h(t \rightarrow \infty) = \sigma_h(\infty) = \frac{1}{2} \left[ \sigma_0(0) + \sigma_h(0) + \frac{\rho_0 h}{2} \right]$$

$$\rho(x, t \rightarrow \infty) = 0$$

$$\vec{E}(x, t \rightarrow \infty) = 0, \text{ και } \vec{J}(x, t \rightarrow \infty) = 0.$$

## ΑΣΚΗΣΗ 2:



Λόγω της σφαιρικής συμμετρίας το πεδίο είναι ακτινικό και συνάρτηση μόνο του  $r$ , οπότε

είναι  $\vec{E} = E(r) \hat{r}$  και  $\vec{D} = D(r) \hat{r}$

Ας χρησιμοποιήσουμε τον νόμο του Gauss για σφαιρικές επιφάνειες διαφορετικών ακτινών.

Ας χρησιμοποιήσουμε τον νόμο του Gauss για σφαιρικές επιφάνειες διαφορετικών ακτινών.

$$0 < r < a : \oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = Q = q \Rightarrow \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\varphi=0}^{2\pi} \hat{r} D(r) \cdot \hat{r} r^2 \sin\theta d\theta d\varphi \Rightarrow$$

$$D(r) 4\pi r^2 = q \Rightarrow D(r) = \frac{q}{4\pi r^2}$$

$$a < r < b : \oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = q + \int \sigma dS = q + 4\pi a^2 \sigma \Rightarrow$$

$$D(r) = \frac{q + 4\pi a^2 \sigma}{4\pi r^2}$$

$$b < r < c : \oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = q + \int_{r=a} \sigma dS + \int_{r'=b}^r \frac{A}{r'^2} \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\varphi=0}^{2\pi} r'^2 \sin\theta d\theta d\varphi dr' \Rightarrow$$

$$D(r) 4\pi r^2 = q + 4\pi a^2 \sigma + \int_b^r 4\pi r'^2 \frac{A}{r'^2} dr' =$$

$$= q + 4\pi a^2 \sigma + 4\pi A (r - b) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow D(r) = \frac{q + 4\pi a^2 \sigma + 4\pi A (r - b)}{4\pi r^2}$$

$$c < r < \infty \quad \oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = q + 4\pi a^2 \sigma + 4\pi A (c - b) \Rightarrow$$

$$D(r) = \frac{q + 4\pi a^2 \sigma + 4\pi A (c - b)}{4\pi r^2}$$

Επομένως η ένταση του ηλεκτρικού πεδίου δίδεται από την σχέση :

$$\vec{E} = \hat{i}_r E(r) = \hat{i}_r \begin{cases} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} & 0 < r < a \\ \frac{1}{4\pi\epsilon r^2} [q + 4\pi a^2 \sigma] & a < r < b \\ \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^2} [q + 4\pi a^2 \sigma + 4\pi A(r-b)] & b < r < c \\ \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^2} [q + 4\pi a^2 \sigma + 4\pi A(c-b)] & c < r < \infty \end{cases}$$

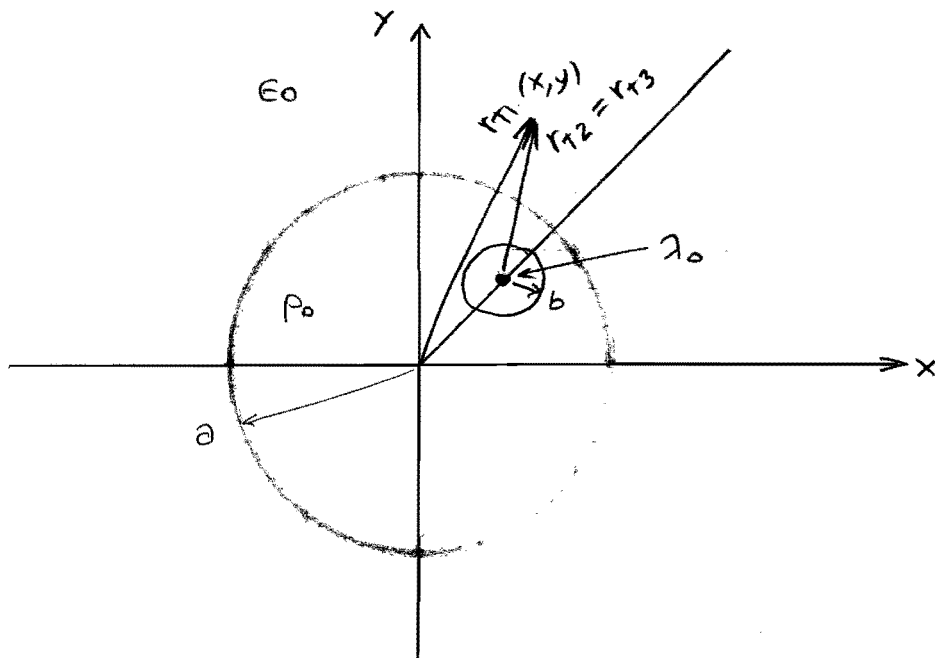
Ας ελέγξουμε τις οριακές συνθήκες:

$$r=a: \quad \hat{i}_n \cdot [\vec{D}(r=a+) - \vec{D}(r=a-)] = \hat{i}_r \cdot \left[ \hat{i}_r \frac{q + 4\pi a^2 \sigma}{4\pi a^2} - \hat{i}_r \frac{q}{4\pi a^2} \right] = \sigma \quad \text{όπως αναμένεται.}$$

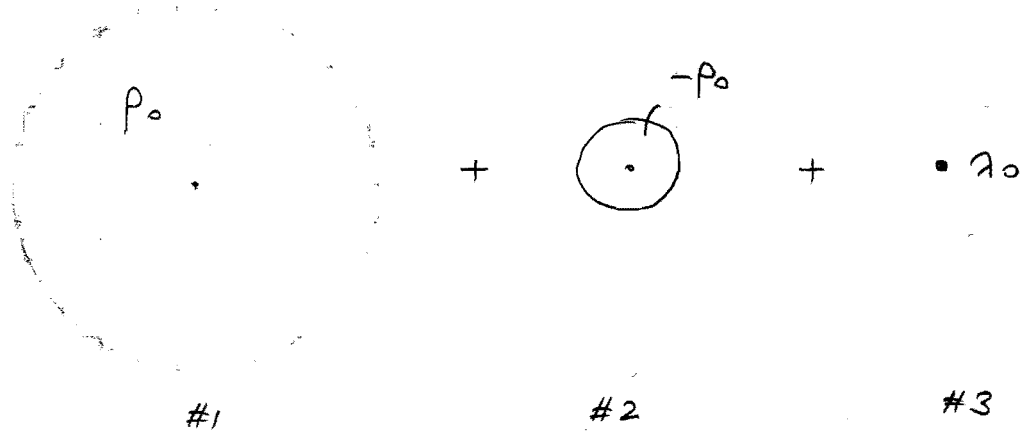
$$r=b: \quad \hat{i}_n \cdot [\vec{D}(r=b+) - \vec{D}(r=b-)] = \hat{i}_r \cdot \left[ \hat{i}_r \frac{q + 4\pi a^2 \sigma + 4\pi A(b-b)}{4\pi b^2} - \hat{i}_r \frac{q + 4\pi a^2 \sigma}{4\pi b^2} \right] = 0 \quad \checkmark$$

Όμοια και για  $r=c$ .

ΑΣΚΗΣΗ 3:



(α) Το πρόβλημα ανάχεται στην επαλληλία των 3 προβλημάτων: (όλα έχουν κυλινδρική συμμετρία)



Πρόβλημα 1:  $r$

$$r_T < a : \oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = \ell \pi r_T^2 \rho_0 \sim 4\pi r_T \ell \cdot D(r_T) = \ell \pi r_T^2 \rho_0$$

$$\vec{E}_1 = \hat{r}_{r_T} \frac{r_T \rho_0}{2\epsilon_0} \quad r_T < a$$

και

$$\vec{E}_1 = \hat{r}_{r_T} \frac{a^2 \rho_0}{2\epsilon_0 r_T} \quad r_T > a$$

Πρόβλημα 2:

$$\vec{E}_2 = \hat{r}_{T2} \frac{r_{T2}(-\rho_0)}{2\epsilon_0} \quad r_{T2} < b$$

$$\vec{E}_2 = \hat{r}_{T2} \frac{b^2(-\rho_0)}{2\epsilon_0 r_{T2}} \quad r_{T2} > b$$

Πρόβλημα 3:

$$\vec{E}_3 = \hat{r}_{T3} \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0 r_{T3}} \quad r_{T3} > 0$$

$$r_{T1} = \sqrt{x^2 + y^2} \quad \hat{r}_{T1} = \hat{i}_x \cos\phi + \hat{i}_y \sin\phi = \\ = \hat{i}_x \frac{x}{r_{T1}} + \hat{i}_y \frac{y}{r_{T1}}$$

$$r_{T2} = [(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2]^{1/2}$$

$$\hat{r}_{T2} = \frac{\vec{r}_{T1} - (x_0\hat{i}_x + y_0\hat{i}_y)}{r_{T2}} = \frac{\hat{i}_x(x-x_0) + \hat{i}_y(y-y_0)}{r_{T2}}$$

$$r_{T3} = r_{T2} \quad \hat{r}_{T3} = \hat{r}_{T2}$$

Εσωτερικός  $r_{T1} < a$  &  $r_{T2} < b$ :

$$\vec{E} = \hat{r}_{T1} \frac{r_{T1}\rho_0}{2\epsilon_0} + \hat{r}_{T2} \frac{r_{T2}(-\rho_0)}{2\epsilon_0} + \hat{r}_{T3} \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0 r_{T3}}$$

Εσωτερικός κυλίνδρου  $a$  και εσωτερικός ωαλίνδρου  $b$  ( $r_{T1} < a, r_{T2} > b$ )

$$\vec{E} = \hat{r}_{T1} \frac{r_{T1}\rho_0}{2\epsilon_0} + \hat{r}_{T2} \frac{b^2(-\rho_0)}{2\epsilon_0 r_{T2}} + \hat{r}_{T3} \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0 r_{T3}}$$

Εξωτερικός και από τους 2 ωαλίνδρους. ( $r_{T1} > a, r_{T2} > b$ )

$$\vec{E} = \hat{r}_{T1} \frac{a^2\rho_0}{2\epsilon_0 r_{T1}} + \hat{r}_{T2} \frac{b^2(-\rho_0)}{2\epsilon_0 r_{T2}} + \hat{r}_{T3} \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0 r_{T3}}$$

$$1) \quad \underline{r_{T1} < a, \quad r_{T2} < b}$$

$$\vec{E} = \frac{\vec{r}_{T1}}{r_{T1}} \frac{r_{T1} \rho_0}{2\epsilon_0} + \frac{\vec{r}_{T2}}{r_{T2}} \frac{r_{T2} (-\rho_0)}{2\epsilon_0} + \frac{\vec{r}_{T2}}{r_{T2}} \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0 r_{T2}} =$$

$$= \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} (x\hat{x} + y\hat{y}) - \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} ((x-x_0)\hat{x} + (y-y_0)\hat{y}) +$$

$$\frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \frac{(x-x_0)\hat{x} + (y-y_0)\hat{y}}{[(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2]} =$$

$$= \hat{x} \left[ \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} (x - \cancel{x} + x_0) + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \frac{x - x_0}{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2} \right]$$

$$\hat{y} \left[ \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} (y - \cancel{y} + y_0) + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \frac{y - y_0}{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2} \right]$$


---

$$\underline{r_{T1} < a, \quad r_{T2} > b}$$

$$\vec{E} = \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} (x\hat{x} + y\hat{y}) + \left( \frac{-\rho_0 b^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \right) \frac{(x-x_0)\hat{x} + (y-y_0)\hat{y}}{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2}$$

$$= \left[ \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} x + \frac{\lambda_0 - \pi\rho_0 b^2}{2\epsilon_0\pi} \frac{x-x_0}{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2} \right] \hat{x} +$$

$$\left[ \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} y + \frac{\lambda_0 - \pi b^2 \rho_0}{2\epsilon_0\pi} \frac{y-y_0}{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2} \right] \hat{y}$$

$$\vec{E} = \frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} \left\{ \frac{x}{\sqrt{x^2+y^2}} \hat{i}_x + \frac{y}{x^2+y^2} \hat{i}_y \right\}$$

$$\frac{\lambda_0 - \pi b^2 \rho_0}{2\epsilon_0 \pi} \left\{ \frac{x-x_0}{(x-x_0)^2+(y-y_0)^2} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{(x-x_0)^2+(y-y_0)^2} \hat{i}_y \right\}$$

$$= \left[ \frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} \frac{x}{x^2+y^2} + \frac{\lambda_0 - \pi b^2 \rho_0}{2\epsilon_0 \pi} \frac{x-x_0}{(x-x_0)^2+(y-y_0)^2} \right] \hat{i}_x$$

$$\left[ \frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} \frac{y}{x^2+y^2} + \frac{\lambda_0 - \pi b^2 \rho_0}{2\epsilon_0 \pi} \frac{y-y_0}{(x-x_0)^2+(y-y_0)^2} \right] \hat{i}_y$$

για  $r_{T1} > a$  και  $r_{T2} > b$

$$(B) \quad r_T = k(x_0^2 + y_0^2)^{1/2} > a \quad r_T = kR_0 \quad R_0 = (x_0^2 + y_0^2)^{1/2}$$

$$\vec{E} = \hat{r}_{r_{T1}} \frac{a^2 p_0}{2\epsilon_0 r_{T1}} + \hat{r}_{r_{T2}} \frac{b^2 (-p_0)}{2\epsilon_0 r_{T2}} + \hat{r}_{r_{T3}} \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0 r_{T3}}$$

$$\hat{r}_{r_{T1}} = \hat{r}_{r_{T2}} = \hat{r}_{r_{T3}} = \hat{r}_r \quad \text{για τα εντυια πανω στην Ot.}$$

$$\vec{E} = \hat{r}_r \left\{ \frac{a^2 p_0}{2\epsilon_0 k R_0} - \frac{b^2 p_0}{2\epsilon_0 (k-1) R_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0 (k-1) R_0} \right\}$$

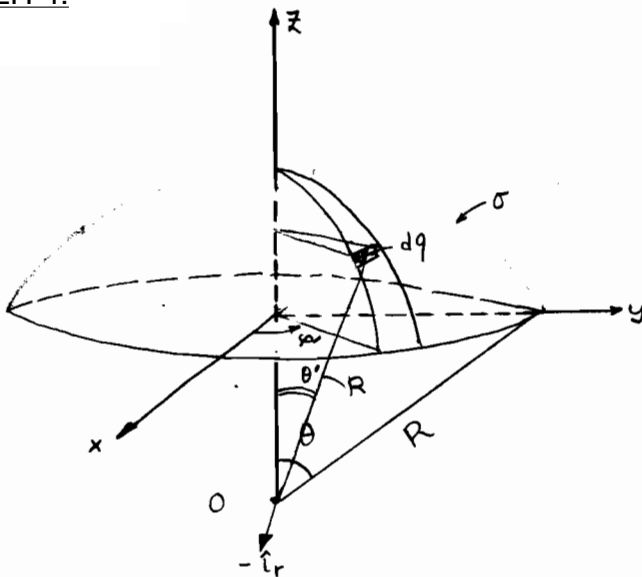
$$= \hat{r}_r \frac{1}{2\epsilon_0} \left\{ \frac{a^2 p_0}{k R_0} - \frac{b^2 p_0}{(k-1) R_0} + \frac{\lambda_0 / \pi}{(k-1) R_0} \right\} =$$

$$= \hat{r}_r \frac{1}{2\epsilon_0 R_0} \left\{ \frac{a^2 p_0}{k} + \frac{\lambda_0 / \pi - b^2 p_0}{k-1} \right\}$$

$$E = 0 \rightarrow \frac{a^2 p_0}{k} = \frac{b^2 p_0 - \lambda_0 / \pi}{k-1}$$

$$\frac{k-1}{k} = \frac{b^2 p_0 - \lambda_0 / \pi}{a^2 p_0} = \frac{b^2}{a^2} - \frac{\lambda_0}{\pi a^2 p_0}$$

ΑΣΚΗΣΗ 4:



Το στοιχειώδες φορτίο  $dq = \sigma dS$  δημιουργεί το πεδίο  $d\vec{E}$ :

$$d\vec{E} = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 R^2} (-\hat{r})$$

$$\hat{r} = \sin\theta' \cos\varphi' \hat{i}_x + \sin\theta' \sin\varphi' \hat{i}_y + \cos\theta' \hat{i}_z$$

$$dq = \sigma dS = \sigma R^2 \sin\theta' d\theta' d\varphi'$$

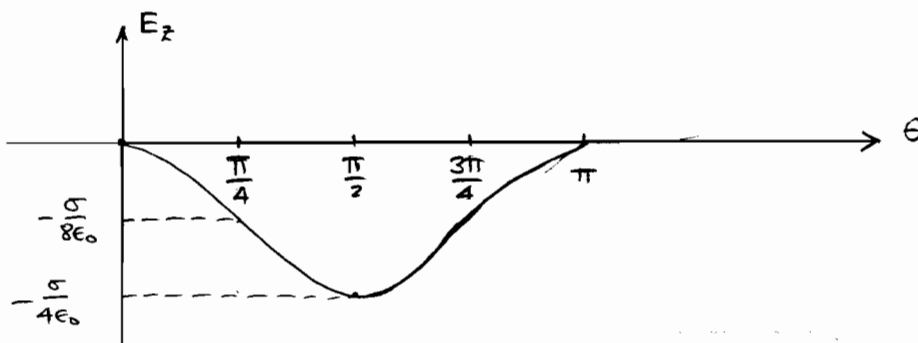
Επομένως,

$$\vec{E} = \int d\vec{E} = - \int_{\theta'=0}^{\theta} \int_{\varphi'=0}^{2\pi} \frac{\sigma R^2 \sin\theta' d\theta' d\varphi'}{4\pi\epsilon_0 R^2} [\sin\theta' \cos\varphi' \hat{i}_x + \sin\theta' \sin\varphi' \hat{i}_y + \cos\theta' \hat{i}_z] =$$

$$= -\frac{\sigma}{4\pi\epsilon_0} \left[ \int_0^{\theta} \sin^2\theta' d\theta' \int_0^{2\pi} \cos\varphi' d\varphi' \right] \hat{i}_x + \left[ \int_0^{\theta} \sin^2\theta' d\theta' \int_0^{2\pi} \sin\varphi' d\varphi' \right] \hat{i}_y + \left[ \int_0^{\theta} \sin\theta' \cos\theta' d\theta' \int_0^{2\pi} d\varphi' \right] \hat{i}_z \Rightarrow$$

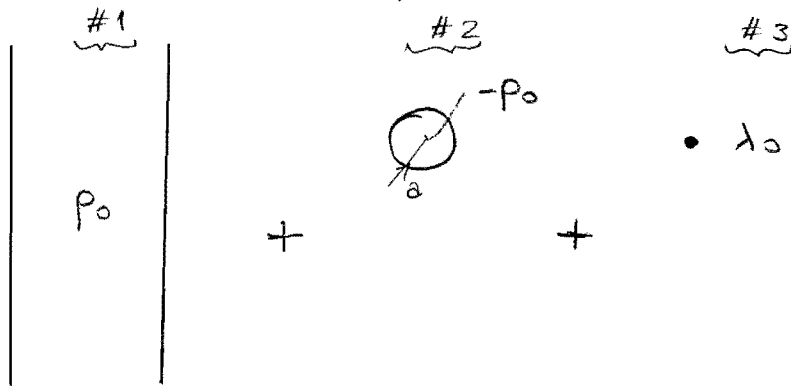
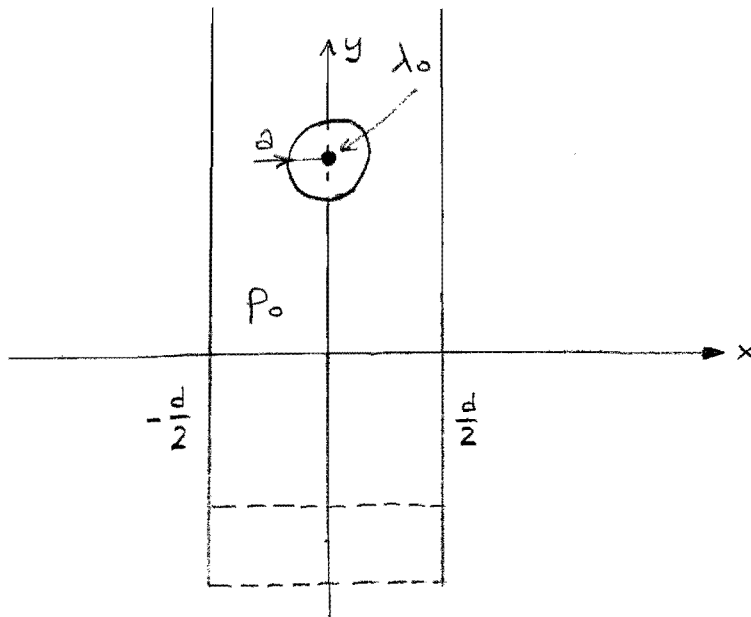
$$\vec{E} = -\frac{\sigma}{4\pi\epsilon_0} 2\pi \hat{i}_z \left[ \int_0^{\theta} \frac{1}{2} \sin 2\theta' d\theta' \right] = -\frac{\sigma}{2\epsilon_0} \hat{i}_z \left[ -\frac{1}{4} \cos 2\theta' \right]_0^{\theta}$$

$$= -\frac{\sigma}{8\epsilon_0} \hat{i}_z [1 - \cos 2\theta]$$



ΑΣΚΗΣΗ 5:

(α)



Το αρχικό πρόβλημα είναι ισοδύναμο με την επαλληλία των ως άνω 3 προβλημάτων.

πρόβλημα 1

$$x < -\frac{d}{2} \quad \vec{E}_1 = \hat{i}_x (-1) \int_{-d/2}^{d/2} \frac{\rho_0 dx}{2\epsilon_0} = -\hat{i}_x \frac{\rho_0 d}{2\epsilon_0}$$

$$-\frac{d}{2} < x < \frac{d}{2} \quad \vec{E}_1 = \hat{i}_x \left[ (+1) \int_{-d/2}^x \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} dx - 1 \int_x^{d/2} \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} dx \right] = \hat{i}_x \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} \left[ x + \frac{d}{2} - \left( \frac{d}{2} - x \right) \right]$$

$$= \hat{i}_x \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} 2x = \hat{i}_x \frac{\rho_0}{\epsilon_0} x$$

$$x > \frac{d}{2} \quad \vec{E}_1 = \hat{i}_x \frac{\rho_0 d}{2\epsilon_0}$$

### Πρόβλημα 2:

$$0 < r_T < a$$

$$\oint \vec{D} \cdot d\vec{S} = -\rho_0 \pi r_T^2 \ell \Rightarrow$$

$$\epsilon_0 2\pi r_T E_2 \ell = -\rho_0 \pi r_T^2 \ell \Rightarrow \vec{E}_2 = -\frac{\rho_0 r_T}{2\epsilon_0} \hat{r}_T$$

$$r_T > a$$

$$2\pi r_T \epsilon_0 E_2 \ell = -\rho_0 \pi a^2 \ell \Rightarrow \vec{E}_2 = -\frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0 r_T} \hat{r}_T$$

$$r_T = (x^2 + (y-y_0)^2)^{1/2}$$

$$\hat{r}_T = \cos\phi \hat{i}_x + \sin\phi \hat{i}_y \quad \cos\phi = \frac{x}{r_T}, \quad \sin\phi = \frac{y-y_0}{r_T}$$

### Πρόβλημα 3:

$$\vec{E}_3 = \hat{r}_T \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0 r_T}$$

$r_T$  και  $\hat{r}_T$  όπως προηγουμένως

Επομένως:

$$\underline{x < -\frac{d}{2}}$$

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \vec{E}_3 =$$

$$= -\hat{i}_x \frac{\rho_0 d}{2\epsilon_0} + \frac{-\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} \left[ \frac{x}{x^2 + (y-y_0)^2} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{x^2 + (y-y_0)^2} \hat{i}_y \right]$$

$$+ \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \left[ \frac{x}{x^2 + (y-y_0)^2} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{x^2 + (y-y_0)^2} \hat{i}_y \right]$$

$$\rightarrow \vec{E} = \hat{i}_x \left[ -\frac{\rho_0 d}{2\epsilon_0} + \left( -\frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \right) \frac{x}{x^2 + (y-y_0)^2} \right] +$$

$$\hat{i}_y \left[ -\frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \right] \frac{y-y_0}{x^2 + (y-y_0)^2}$$

$$\underline{\frac{1}{2}d < x < \frac{d}{2}} \text{ και } r_T = \sqrt{x^2 + (y-y_0)^2} > a$$

$$\vec{E} = \hat{i}_x \frac{\rho_0}{\epsilon_0} x + \frac{-\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} \left( \frac{x}{r_T^2} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{r_T^2} \hat{i}_y \right) + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \left( \frac{x}{r_T^2} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{r_T^2} \hat{i}_y \right)$$

$$\vec{E} = \hat{i}_x \left[ \frac{\rho_0}{\epsilon_0} x + \left( -\frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \right) \frac{x}{x^2 + (y-y_0)^2} \right] + \hat{i}_y \left[ \left( -\frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \right) \frac{y-y_0}{x^2 + (y-y_0)^2} \right]$$

$$-\frac{d}{2} < x < \frac{d}{2} \quad \text{και} \quad r_T < a \quad (\text{μέσα στην ωμόδιστη κοιλότητα})$$

$$\begin{aligned} \vec{E} &= \hat{i}_x \left( \frac{\rho_0}{\epsilon_0} x \right) - \frac{\rho_0 r_T}{2\epsilon_0} \left( \frac{x}{r_T} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{r_T} \hat{i}_y \right) + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \left( \frac{x}{r_T^2} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{r_T^2} \hat{i}_y \right) \\ &= \hat{i}_x \left[ \frac{\rho_0}{\epsilon_0} x + \left( -\frac{\rho_0}{2\epsilon_0} x + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \frac{x}{x^2 + (y-y_0)^2} \right) \right] + \hat{i}_y \left[ -\frac{\rho_0}{2\epsilon_0} (y-y_0) + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \frac{y-y_0}{x^2 + (y-y_0)^2} \right] \end{aligned}$$

$$x > \frac{d}{2}$$

$$\begin{aligned} \vec{E} &= \hat{i}_x \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} d + \left( \frac{-\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} \right) \left( \frac{x}{r_T^2} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{r_T^2} \hat{i}_y \right) + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \left( \frac{x}{r_T^2} \hat{i}_x + \frac{y-y_0}{r_T^2} \hat{i}_y \right) \\ &= \hat{i}_x \left[ \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} d + \left( \frac{-\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \right) \frac{x}{x^2 + (y-y_0)^2} \right] + \hat{i}_y \left[ \left( -\frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \right) \frac{y-y_0}{x^2 + (y-y_0)^2} \right] \end{aligned}$$

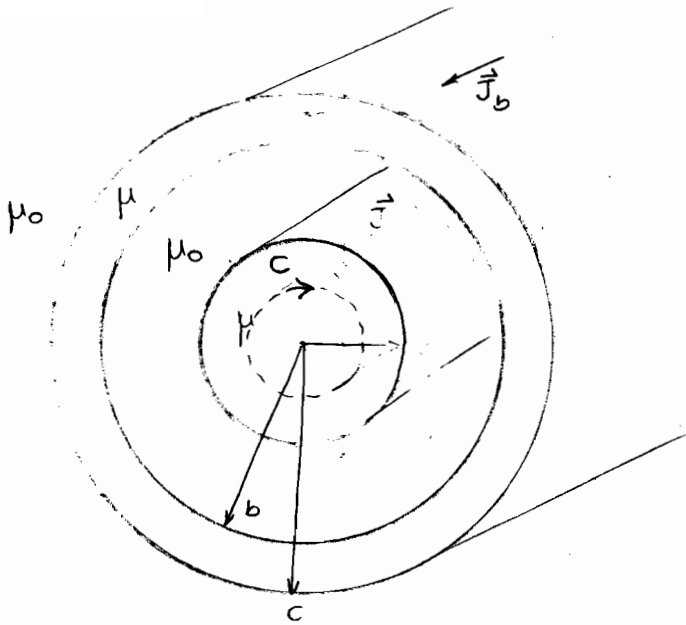
(β) Για  $x=0$  και  $r_T > a \sim |y-y_0| > a$

$$\vec{E} = \hat{i}_y \left( -\frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} \right) \frac{1}{|y-y_0|}$$

Αρκεί ο συντελεστής  $-\frac{\rho_0 a^2}{2\epsilon_0} + \frac{\lambda_0}{2\pi\epsilon_0} = 0 \Rightarrow \frac{\lambda_0}{\pi} = \rho_0 a^2 \Rightarrow$

$$\lambda_0 = \rho_0 \pi a^2$$

ΑΣΚΗΣΗ 6:



Ολικό ρεύμα στον αγωγό αυτίνας  $a$ :  $I_a = + \int_{S_a} \vec{J} \cdot d\vec{S} = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r'=0}^a J_0 \hat{i}_z \cdot \hat{i}_z r' d\varphi' dr' = \int_0^a \int_0^{2\pi} J_0 \frac{r_T'^2}{a^2} r_T' d\varphi' dr_T' = J_0 \frac{1}{a^2} 2\pi \frac{a^4}{4} = J_0 a^2 \pi / 2$

Εφόσον το ρεύμα επιστρέφει από τον αγωγό  $b$   $I_b = -I_a$

$$I_b = \int_{S_b} \vec{J}_b \cdot d\vec{S} = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r'=b}^c J_1 e^{-kr_T'} (-\hat{i}_z) \cdot \hat{i}_z r_T' d\varphi' dr_T' = -J_1 2\pi \int_b^c e^{-kr_T'} r_T' dr_T' = -J_1 2\pi \left[ \frac{e^{-kb}(1+bk)}{k^2} - \frac{e^{-kc}(1+ck)}{k^2} \right]$$

Επομένως  $I_a = -I_b \Rightarrow J_0 a^2 \pi / 2 = J_1 2\pi \left[ e^{-kb}(1+bk) - e^{-kc}(1+ck) \right] \frac{1}{k^2}$

$$\Rightarrow J_1 = \frac{J_0 a^2}{4} k^2 \left( \frac{1}{e^{-kb}(1+bk) - e^{-kc}(1+ck)} \right)$$

Για την εύρεση του μαγνητικού πεδίου θα χρησιμοποιηθεί ο νόμος του Ampere για βρόχους αυτίνας  $r_T$ . Το μαγνητικό πεδίο είναι  $\varphi$ -διεύθυνσης.  $\vec{H} = H(r_T) \hat{i}_\varphi$ .

$$0 < r_T < a: \oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = I = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r'=0}^{r_T} J_0 \hat{i}_z \cdot \hat{i}_z r_T' d\varphi' dr_T' \Rightarrow \int_{\varphi=0}^{2\pi} H(r_T) \hat{i}_\varphi \cdot \hat{i}_\varphi r_T d\varphi = 2\pi \int_0^{r_T} J_0 \frac{r_T'^2}{a^2} r_T' dr_T' \Rightarrow$$

$$H(r_T) r_T 2\pi = 2\pi \frac{J_0}{a^2} \left( \frac{r_T^4}{4} \right) \Rightarrow H(r_T) = \frac{J_0}{a^2} \frac{r_T^3}{4}$$

$$a < r_T < b : \oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = I = I_a = J_0 \frac{a^2 \pi}{2} \Rightarrow$$

$$H(r_T) 2\pi r_T = J_0 \frac{a^2 \pi}{2} \Rightarrow H(r_T) = J_0 \frac{a^2}{4r_T}$$

$$b < r_T < c : \oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = I_a + \int \vec{J}_b \cdot d\vec{S} =$$

$$= I_a + \int_{r'=b}^{r_T} \int_0^{2\pi} J_1 e^{-kr'} (-\hat{i}_z) \cdot \hat{i}_z r' d\varphi' dr' \Rightarrow$$

$$\Rightarrow H(r_T) 2\pi r_T = \frac{J_0 \pi a^2}{2} - 2\pi J_1 \int_b^{r_T} e^{-kr'} r' dr' =$$

$$= \frac{J_0 \pi a^2}{2} - 2\pi J_1 \frac{1}{k^2} [e^{-kb}(1+bk) - e^{-kr_T}(1+r_T k)]$$

$$\Rightarrow H(r_T) = \frac{1}{2\pi r_T} \left\{ \frac{J_0 \pi a^2}{2} - 2\pi J_1 \frac{1}{k^2} (e^{-kb}(1+bk) - e^{-kr_T}(1+r_T k)) \right\}$$

$$c < r_T < \infty : \oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = I_a + I_b = 0 = H(r_T) = 0$$

Η μαγνητική επαγωγή δίδεται από την σχέση  $\vec{B} = \mu \vec{H}$

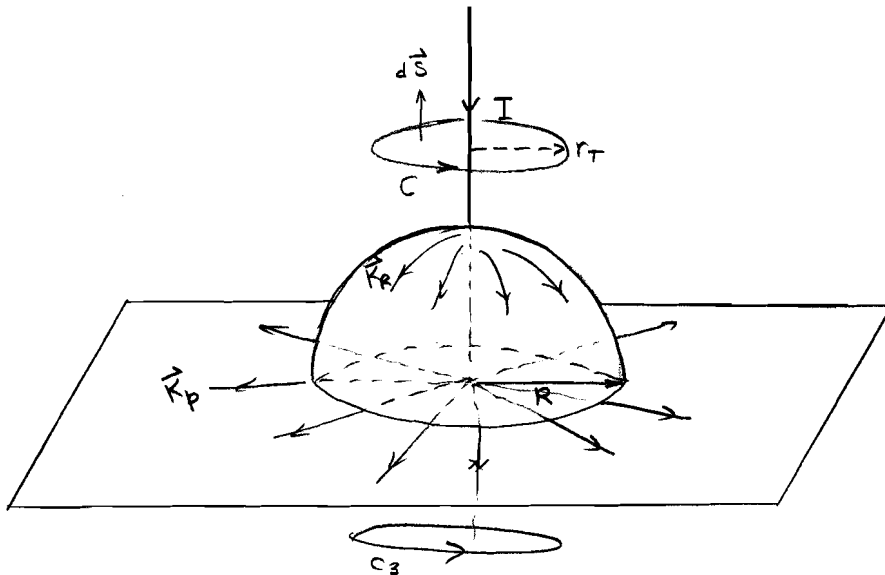
$$0 < r_T < a : \vec{B} = \hat{i}_\varphi \mu H(r_T) = \hat{i}_\varphi \mu \left\{ \frac{J_0}{a^2} \frac{r_T^3}{4} \right\}$$

$$a < r_T < b : \vec{B} = \hat{i}_\varphi \mu_0 H(r_T) = \hat{i}_\varphi \mu_0 \left\{ J_0 \frac{a^2}{4r_T} \right\}$$

$$b < r_T < c : \vec{B} = \hat{i}_\varphi \mu H(r_T) = \hat{i}_\varphi \mu \left\{ \frac{1}{2\pi r_T} \left[ \frac{J_0 \pi a^2}{2} - 2\pi J_1 \frac{1}{k^2} (e^{-kb}(1+bk) - e^{-kr_T}(1+r_T k)) \right] \right\}$$

$$c < r_T < \infty : \vec{B} = 0$$

ΑΣΚΗΣΗ 7:



(α)

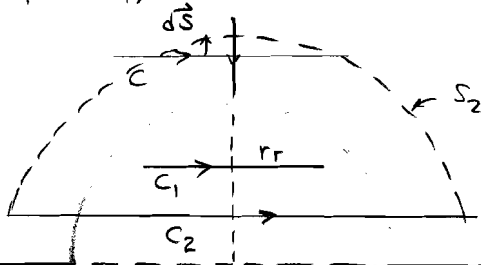
Το μαγνητικό πεδίο πρέπει να είναι ανεξάρτητο της γωνίας  $\varphi$  λόγω της κυλινδρικής συμμετρίας που παρουσιάζει.  $s = \{x, y, z, \varphi\}$  και  $\varphi \in s$ .

Αφού  $\frac{\partial}{\partial s} = 0$  ( $\nabla \cdot \frac{\partial}{\partial \varphi} = 0$ ) και  $J_\varphi, K_\varphi, I_\varphi = 0$  (δεν υπάρχουν ρεύματα στην διεύθυνση  $\varphi$ )  $\sim \vec{H}_{\perp \varphi} = 0 \sim H_\varphi \neq 0$  και  $H_z = H_{r_T} = 0$ . Άρα το μαγνητικό πεδίο είναι της μορφής  $\vec{H} = H(r_T, z) \hat{\varphi}$

Αν θεωρήσουμε ένα βρόχο  $C$  όπως φαίνεται στο σχήμα: ( $z > R$ )

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{\ell} = -I \Rightarrow \int_0^{2\pi} H(r_T, z) \hat{\varphi} \cdot \hat{\varphi} r_T d\varphi = -I \Rightarrow$$

$$2\pi r_T H(r_T, z) = -I \Rightarrow \vec{H} = -\frac{I}{2\pi r_T} \hat{\varphi} \quad (z > R)$$



Για  $0 < z < R$  αν  $r_T < \sqrt{R^2 - z^2}$  τότε  $\oint_{C_1} \vec{H} \cdot d\vec{\ell} = 0$  εφόσον δεν τέμνεται κανένα ρεύμα. Άρα  $H(r_T, z) = 0$

Για  $0 < z < R$  και  $r_T > \sqrt{R^2 - z^2} \sim \oint_{C_2} \vec{H} \cdot d\vec{\ell} = \int_{S_2} \vec{J} \cdot d\vec{S} = -I$   
 $\sim H(r_T, z) 2\pi r_T = -I \sim H(r_T, z) = -\frac{I}{2\pi r_T}$

Παρόμοια οποιοδήποτε  $C_3$  για  $z < 0$ .

$$\oint_{C_3} \vec{H} \cdot d\vec{l} = 0 \Rightarrow H(r_T, z) = 0 \quad z < 0$$

Συνοψίζοντας:

$$\vec{H} = \hat{i}_\varphi \begin{cases} -\frac{I}{2\pi r_T} & z > R \\ -\frac{I}{2\pi r_T} & 0 < z < R, \quad r_T > \sqrt{R^2 - z^2} \\ 0 & 0 < z < R, \quad r_T < \sqrt{R^2 - z^2} \\ 0 & z < 0 \end{cases}$$

(β) Έστω  $\vec{K}_R$  η επιφανειακή πυκνότητα ρεύματος πάνω στο σφαιρικό κέλυφος και  $\vec{K}_p$  η επιφανειακή πυκνότητα ρεύματος πάνω στο επίπεδο.

Ορισμή Συνθήκη πάνω στο κέλυφος:

$$\hat{i}_n \times (\vec{H}(r=R^+) - \vec{H}(r=R^-)) = \vec{K}_R \Rightarrow$$

$$\vec{K}_R = \hat{i}_r \times \left[ \hat{i}_\varphi \left( -\frac{I}{2\pi R \sin\theta} \right) - 0 \right] \Rightarrow \quad (0 < \theta < \pi/2)$$

$$\vec{K}_R = -\hat{i}_\theta \left( -\frac{I}{2\pi R \sin\theta} \right) \Rightarrow \vec{K}_R = \hat{i}_\theta \frac{I}{2\pi R} \left( \frac{1}{\sin\theta} \right)$$

Ορισμή Συνθήκη πάνω στο επίπεδο; ( $\sqrt{x^2 + y^2} > R, z=0$ ) ή  $r_T > R$ .

$$\hat{i}_n \times [\vec{H}(r_T, z=0^+) - \vec{H}(r_T, z=0^-)] = \vec{K}_p \Rightarrow \quad (r_T > R)$$

$$\hat{i}_z \times \left[ \hat{i}_\varphi \left( -\frac{I}{2\pi r_T} \right) - 0 \right] = \vec{K}_p \Rightarrow$$

$$\vec{K}_p = -\hat{i}_r \left( -\frac{I}{2\pi r_T} \right) = \frac{I}{2\pi r_T} \hat{i}_r \quad (z=0).$$